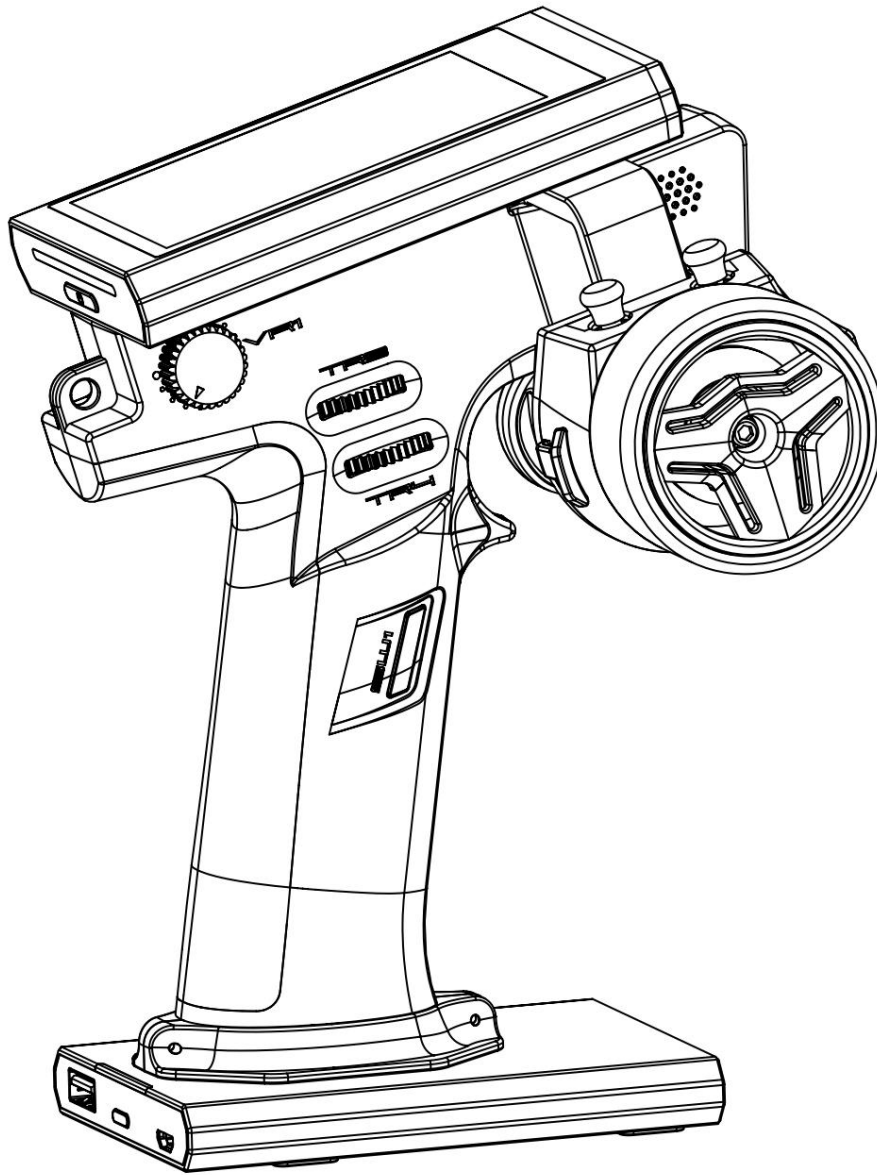


# Noble NB4



## FLYSKY

### Touching Infinity

Copyright ©2022 플라이스카이테크놀로지(주)



**WARNING:**  
이 제품은 15세 이상만 사용 가능합니다.  
니다.

2.4GHz  
AFHDS 3



초보자나 숙련된 사용자에게 이상적인 무선 시스템인 당사 제품을 구입해 주셔서 감사합니다.

귀하와 타인의 안전을 위해 본 제품을 사용하기 전에 본 사용설명서를 주의 깊게 읽으십시오. 사용 중 문제가 발생하면 먼저 이 설명서를 참조하십시오. 문제가 지속되면 지역 대리점에 문의하거나 당사 서비스 및 지원 웹사이트를 방문하십시오: [www.flysky-cn.com](http://www.flysky-cn.com)

내용물




1. 안전	1.1.1 안전 기
호	1
1.2 안전 가이드	1
2. 소개	2
2.1 시스템 기능	2.2.2 송신기 개
요	삼
2.3 수신기 개요	6
2.3.1 상태 표시기	6
3. 시작하기	7 3.1 송신
기 배터리 설치	
4. 사용 설명서	8
4.1 전원 켜기	8
4.2 바인딩	8
4.3 송신기 LED 표시등	9
4.4 전원 끄기	9
5. 시스템 인터페이스	10 6.
가능 설정	11
6.1 개정	11
6.2 EPA	11
6.3 서브 TR	12
6.4 ST DR/EXP	12 6.5 TH DR/
EXP	12
6.6 ABS	13
6.7 타이머	15
6.8 할당	16
6.9 모델	18
6.10 센서	19
6.11 채널 속도	22
6.12 막스	24
6.13 스로틀 중간	25
6.14 TH 중립	26
6.15 TH 곡선	26
6.16 유휴 상태	26 6.17
ENG 컷	27
6.18 보트	27
6.19 디스플레이	27 6.20 초급
자	28
6.21 SVC	28
6.22 도움말	29
7 수신 설정	30
7.1 수신기와 바인딩	30
7.2 조향력	30

7.3	자이로 계인	30
7.4	RX 인터페이스 프로토콜	31
7.5	안전 장치	32
7.6	서보 주파수	32
7.7	i-BUS 설정	33
7.8	PWM 컨버터 구동	34
7.9	RSSI 출력 설정	34
7.10	RX 배터리 모니터	34
7.11	범위 테스트	35
7.12	BVD 전압 교정	35
7.13	로우 시그널 알람	35
7.14	수신기 업데이트	36
8.	시스템	37
8.1	언어	37
8.2	단위	37
8.3	백라이트 조정	37
8.4	소리	38
8.5	진동	38
8.6	LED	38
8.7	홈 화면 빠른 액세스	39
8.8	Mian 화면 잠금 설정	39
8.9	대기 시간 초	39
8.10	자동 전원 끄기	39
8.11	스틱 보정	40
8.12	펌웨어 업데이트	40
8.13	공장 초기화	40
8.14	노블에 대하여	40
9.	송신기 사양	41
9.1	송신기 사양 (NB4)	41
9.2	수신기 사양 (FGr4)	42
9.3	수신기 사양 (FGr4S)	42
10.	패키지 내용물	43
11.	인증	44
11.1	DoC 선언	44
11.2	CE 경고	44
11.3	환경 친화적인 패키지	44
11.4	부록 1 FCC 선언	45

## 1. 안전

### 1.1 안전 기호

다음 기호와 그 의미에 주의하십시오. 이 경고를 따르지 않으면 손상, 부상 또는 사망이 발생할 수 있습니다.

 위험	• 이 지침을 따르지 않으면 심각한 부상이나 사망에 이를 수 있습니다.
 경고	• 이 지침을 따르지 않으면 중상을 입을 수 있습니다.
 주목	• 이 지침을 따르지 않으면 경상을 입을 수 있습니다.

### 1.2 안전 가이드



금지



필수적인



- 밤이나 비, 천둥번개와 같은 악천후에서는 제품을 사용하지 마십시오. 그것은 일으킬 수 있습니다 오작동 또는 제어 상실.

- 시야가 제한된 상태에서 제품을 사용하지 마십시오.

- 비나 눈이 오는 날에는 제품을 사용하지 마세요. 습기(물 또는 눈)에 대한 모든 노출 오작동 또는 제어 손실을 유발할 수 있습니다.

- 간섭으로 인해 통제력이 상실될 수 있습니다. 귀하와 타인의 안전을 위해 다음 장소에서 작동:

- 다른 무선 제어 활동이 발생할 수 있는 장소 근처
- 전력선 또는 통신 방송 안테나 근처
- 사람이나 도로 근처
- 여객선이 있는 모든 구역

- 피곤하거나 몸이 불편하거나 술이나 약물에 취한 상태에서는 이 제품을 사용하지 마십시오. 그렇게 하면 자신이나 다른 사람에게 심각한 부상을 초래할 수 있습니다.

- 2.4GHz 무선 대역은 가시선으로 제한됩니다. 큰 물체가 RF 신호를 차단하고 제어력을 잃을 수 있으므로 항상 모델을 시야에 두십시오.

- 작동 중에는 송신기 안테나를 잡지 마십시오. 이는 신호 품질과 강도를 크게 저하시키고 제어 손실을 유발할 수 있습니다.

- 작동 중 열을 발생시킬 수 있는 모델의 어떤 부분도 만지지 마십시오. 사용 직후, 엔진, 모터 또는 속도 제어 장치가 매우 뜨거워 심각한 화상을 입을 수 있습니다.



- 이 제품을 잘못 사용하면 심각한 부상이나 사망을 초래할 수 있습니다. 고객님의 안전을 위해 장비를 사용하려면 이 설명서를 읽고 지침을 따르십시오.

- 사용 중인 모델에 제품이 제대로 설치되어 있는지 확인하세요. 그렇지 않으면 다음이 발생할 수 있습니다. 심각한 부상.

- 송신기를 끄기 전에 수신기 배터리를 분리했는지 확인하십시오. 실패 의도하지 않은 작동으로 이어져 사고를 유발할 수 있습니다.

- 모든 모터가 올바른 방향으로 작동하는지 확인하십시오. 그렇지 않은 경우 먼저 방향을 조정하십시오.

- 모델이 일정 거리 내에서 비행하는지 확인합니다. 그렇지 않으면 손실이 발생합니다. 제어.

## 2. 소개

이 제품은 2.4GHz 3세대 AFHDS 3 프로토콜을 사용합니다. NB4 및 FGr4S/FGr4는 모델 자동차, 보트 및 기타 모델과 호환되는 시스템을 구성합니다. USB 시뮬레이터 기능도 지원합니다(기본값 활성화됨).

### 2.1 시스템 기능

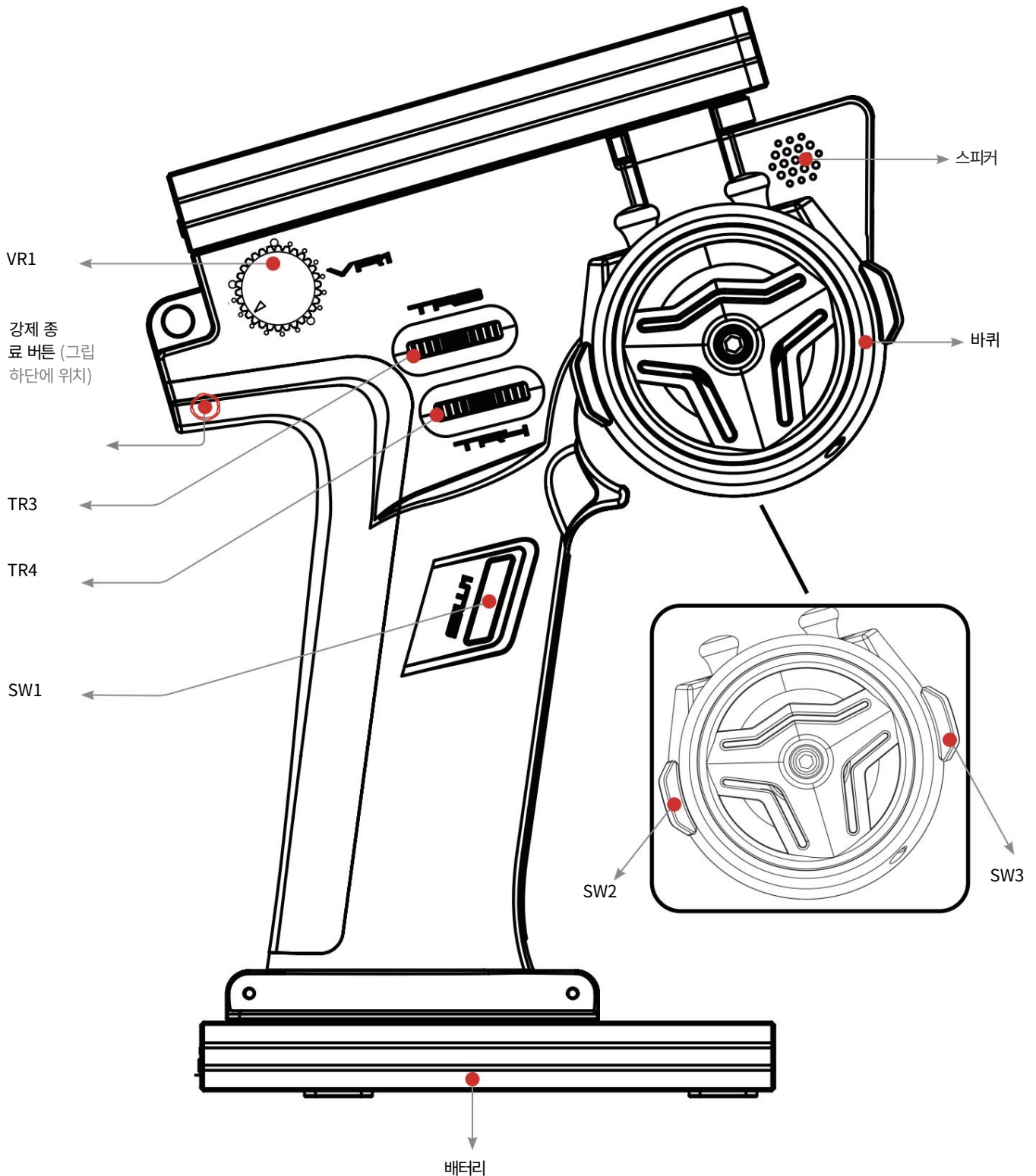
AFHDS3 (3세대 자동 주파수 도약 디지털 시스템) 은 새로 개발된 디지털 무선 시스템입니다.

단일 안테나 양방향 실시간 데이터 패킷 전송 및 데이터 스트림 전송과 호환됩니다.

WS2A 무선 시스템과 새로운 2.4GHz 칩과 함께 제공되는 이점으로 시스템은 채널 수, 채널 해상도, 범위, 간섭 방지 요구 사항 및 대기 시간을 동적으로 설정할 수 있어 다양한 사용자의 요구 사항을 충족할 수 있습니다.

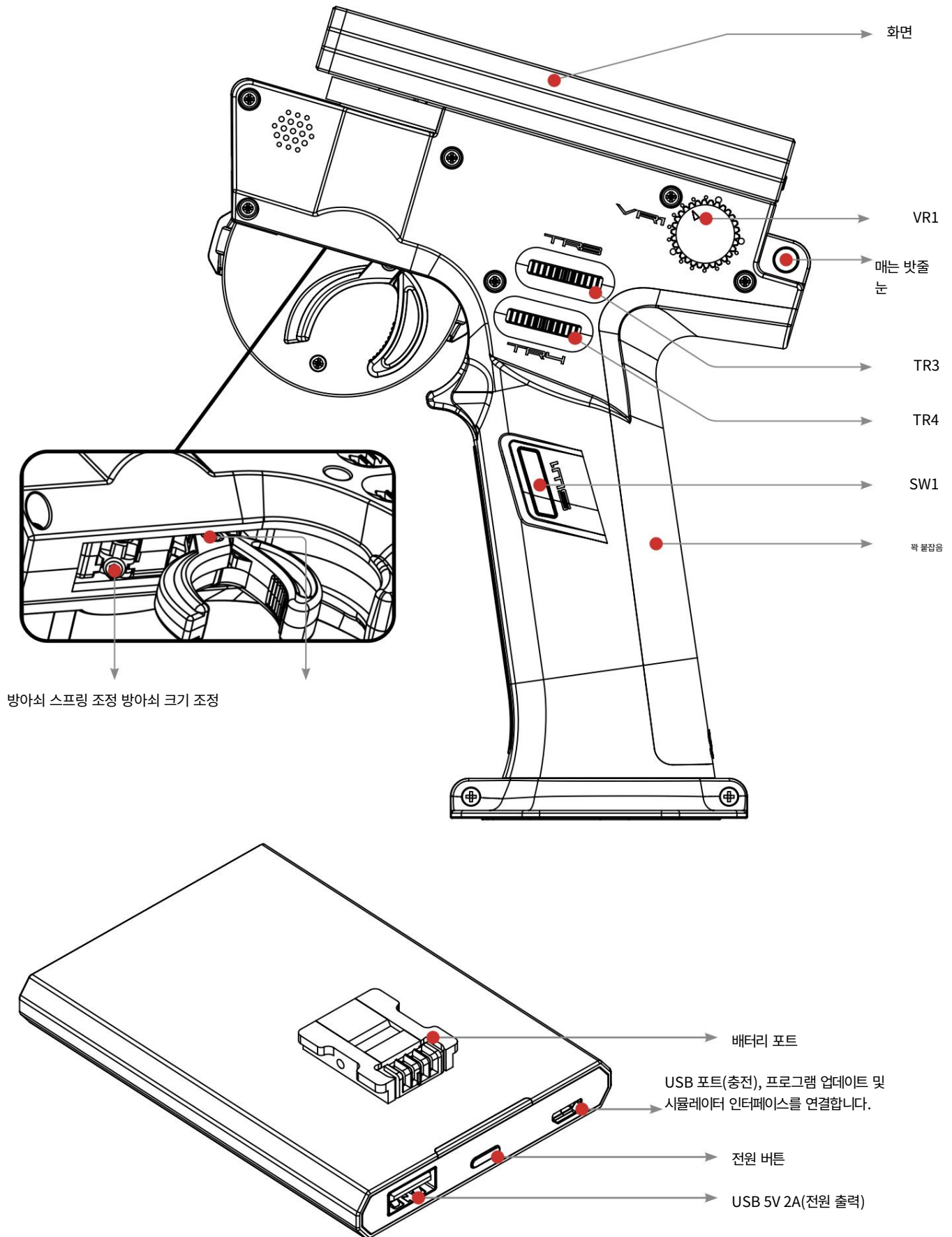
단일 안테나 양방향 실시간 데이터 전염	수신기는 송신기에서 데이터를 수신하고 송신기는 수신기에서 데이터를 수신할 수 있습니다. 여기에는 온도 및 속도와 같은 센서의 데이터가 포함되며 i-BUS를 지원합니다. 이것은 항공기에 대한 더 많은 제어와 현재 상태에 대한 지속적인 정보를 제공합니다.
수정되지 않은 데이터 전염	독립적인 수정되지 않은 데이터 전송 모듈은 RF 시스템에 내장되어 있습니다. 비행 제어 데이터를 포함하여 다양한 유형의 데이터를 보낼 수 있습니다.
지능형 RF 구성	하드웨어, 인증, 전송할 데이터의 양, 간섭 방지, 대기 시간 및 거리 요구 사항에 따라 시스템은 해당 RF 구성을 지능적으로 조정하여 사용자의 요구 사항을 충족합니다.
각 송신기는 16개 채널 사이를 번갈아 전송합니다(일본어 및 한국어 버전의 경우 32개). 다른 송신기의 간섭을 줄이기 위한 주파수 도약.	이 시스템 대역폭은 2,402.6MHz ~ 2,480.6MHz입니다. 이 대역은 140개의 다중 채널 채널로 나뉩니다.
인식 시스템을 차단합니다.	각 송신기와 수신기에는 고유한 ID가 있습니다. 송신기와 수신기 고유 ID가 페어링되면 서로 통신만 하여 다른 시스템 실수로 연결하거나 시스템 작동을 방해합니다.
저전력 소비	이 시스템은 매우 민감한 저전력 소비 구성 요소를 사용하여 구축되어 높은 수신기 감도를 유지하면서 표준 FM 시스템 전력의 10분의 1 정도만 소비하여 배터리 수명을 극적으로 연장합니다.

## 2.2 송신기 개요



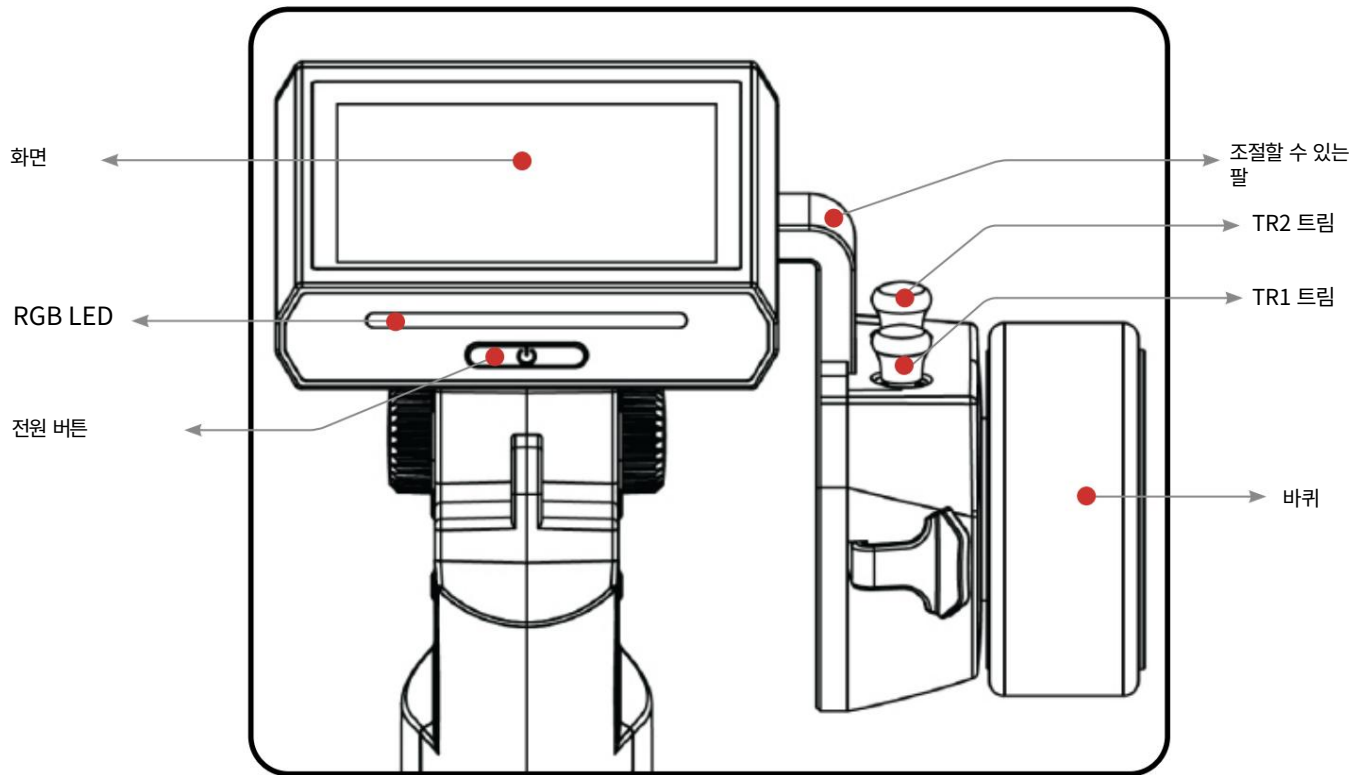
참고: 트랜스미터를 제대로 종료할 수 없는 경우 트랜스미터의 강제 종료 버튼을 눌러 트랜스미터를 종료하십시오. (동작: 트랜스미터 그립 상단에 있는 핸드풀을 당기거나 전체 핸들 풀을 떼어냅니다. 비교적 가는 도구를 사용하여 그립 오른쪽에 있는 둥근 구멍에 도구를 삽입하고 강제 전환 버튼을 안쪽으로 누릅니다. 둥근 구멍 버튼을 누르면 송신기가 즉시 종료됩니다.)



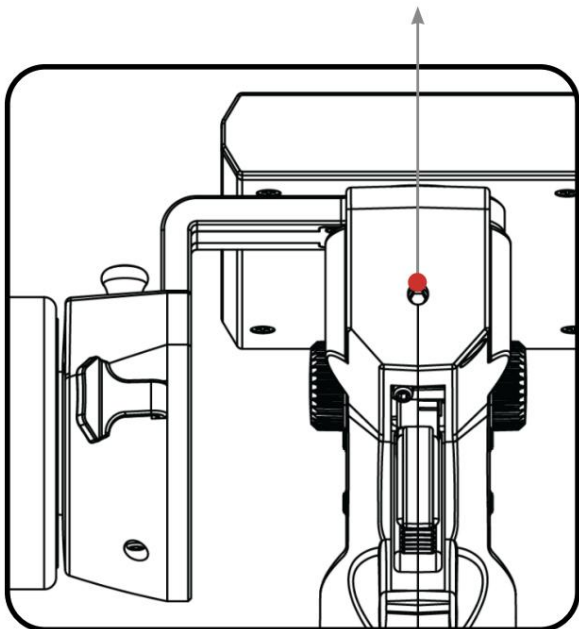


기본 전원 버튼: 짧게 누르면 송신기 손잡이에서 배터리를 충전하고 외부 장치를 충전할 수 있습니다. 전원 공급 장치의 출력을 끄려면 2초를 누르십시오.

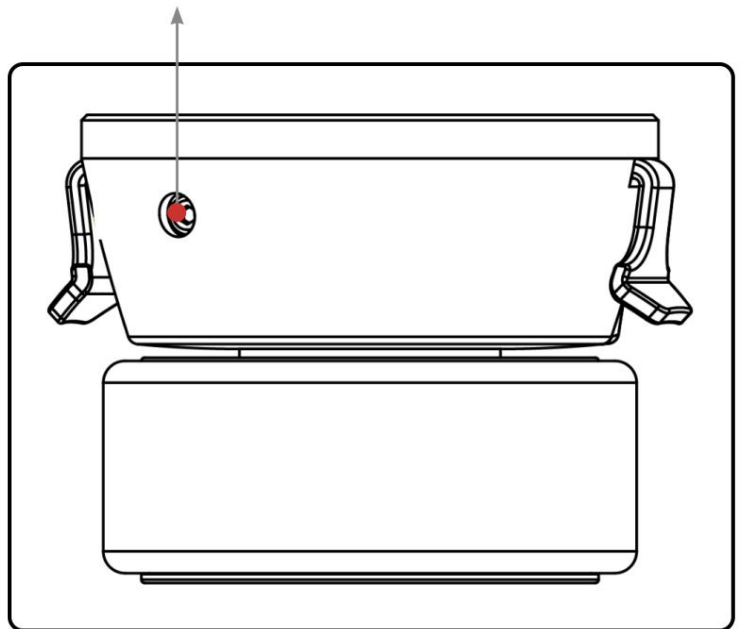




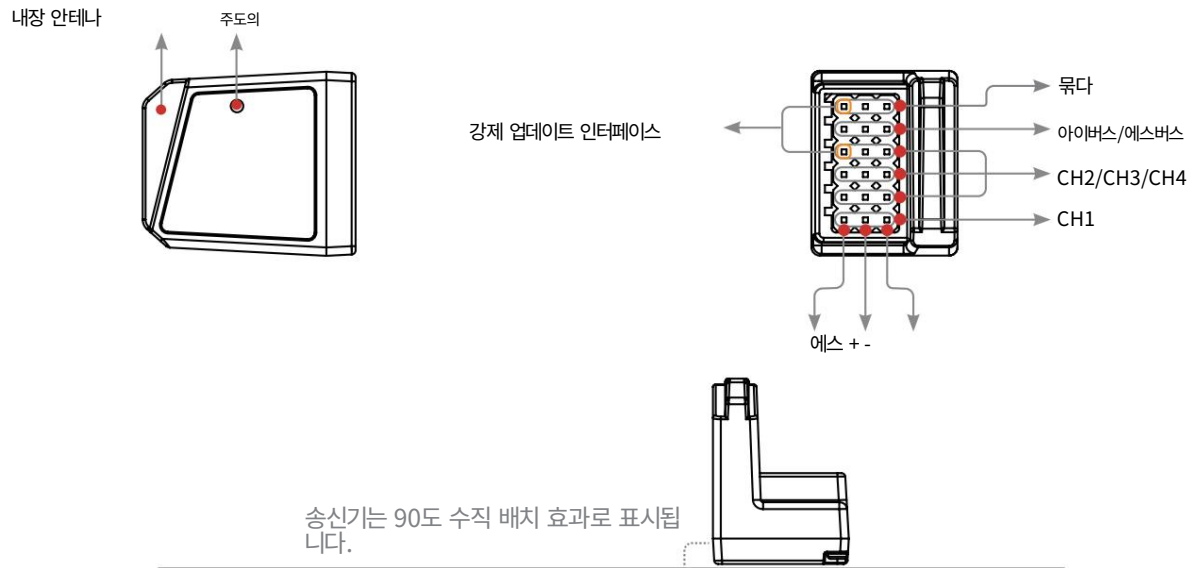
트리거 위치 조정 나사



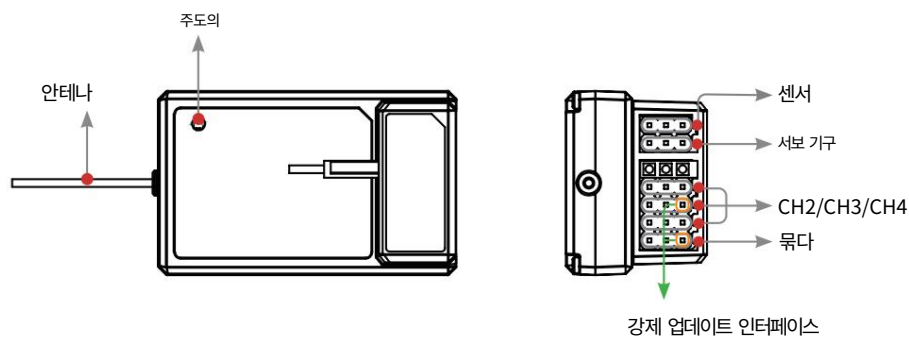
휠 장력 조절 나사



## 2.3 수신기 개요



Fgr4S 수신기 개요



Fgr4 수신기 개요

최상의 신호 품질을 위해 FGr4S/FGr4 수신기를 설치할 때 수신기 안테나를 위로 유지하고 (위 그림 참조) 금속에서 멀리 유지하는 것이 좋습니다.

### 2.3.1 상태 표시기








상태 표시기는 수신기의 전원 및 작동 상태를 나타내는 데 사용됩니다.

- 꺼짐: 전원이 연결되지 않았습니다.
- 빨간색으로 켜짐: 수신기가 켜져 있고 작동 중입니다.
- 빠르게 깜박임: 수신기가 바인딩 중입니다.
- 느리게 깜박임: 바인딩된 송신기가 꺼져 있거나 신호가 손실되었습니다.
- 세 번 깜박이고 한 번 정지: 수신기가 강제 펌웨어 업데이트를 시작합니다.

### 3. 시작하기

작동하기 전에 아래 지침에 따라 배터리를 설치하고 시스템을 연결하십시오.

#### 3.1 송신기 배터리 설치

	위험 • 포함된 배터리만 사용하십시오.
	위험 • 배터리를 열거나 분해하거나 수리하려고 하지 마십시오.
	위험 • 배터리를 부수거나 구멍을 뚫거나 외부 접점을 단락시키지 마십시오.
	위험 • 과도한 열이나 액체에 노출시키지 마십시오.
	위험 • 배터리를 떨어뜨리거나 강한 충격이나 진동에 노출시키지 마십시오.
	위험 • 배터리는 항상 서늘하고 건조한 곳에 보관하십시오.
	위험 • 배터리가 손상된 경우 사용하지 마십시오.

NB4에는 2개의 배터리가 있습니다. 하나는 손잡이에 있고 다른 하나는 탈착식 베이스에 있습니다.

베이스를 부착하려

- 면: 1. 트랜스미터 핸들이 뒤쪽에 약간 돌출되도록 베이스를 정렬합니다.  
 2. 손잡이 바닥에 있는 구멍에 베이스 접점을 조심스럽게 삽입합니다.  
 3. 손잡이를 단단히 잡고 배터리를 뒤로 당깁니다. 안전하면 딸깍하는 소리가 들립니다.

## 4. 작동 지침

설정 후, 아래의 지시에 따라 시스템을 동작시키십시오.

### 4.1 전원 켜기



송신기를 켜려면 아래 단계를 따르십시오.

1. 다음을 확인하십시오.

- 배터리가 완전히 충전되었고 올바르게 설치되었습니다.
- 수신기가 올바르게 설치되고 전원이 켜져 있습니다.

2. 화면이 켜질 때까지 전원 버튼을 누르고 있습니다.

3. 전원 공급 장치를 수신기에 연결합니다.

 메모	• 손상이나 부상을 방지하기 위해 주의해서 작동하십시오.
 메모	• 스토리가 가장 낮은 위치에 있고 스위치가 위로 설정되어 있는지 확인하십시오. 위치.

### 4.2 바인딩

송신기와 수신기 간의 Ex-factory bind 설정이 성공적으로 완료되었습니다. 다시 바인딩해야 하는 경우 다음 단계를 따르십시오.

1. AFHDS3가 장착된 수신기는 클래식 에디션과 인핸스드 에디션으로 제공됩니다. 클래식 에디션 모델: FGr4, FGr4S, FGr4P, FTr4, FTr10 및 FTr16S(팝업 메뉴가 있음). 인핸스드 에디션 모델: FGr4B, FGr8B, FGr12B, FTr8B, FTr12B, GMr 및 TMr. RF 표준에 대해 AFHDS3 이종이 선택된 경우: 바인딩이 성공하면 수신기 표시기가 계속 켜져 있고 송신기는 자동으로 바인딩 인터페이스를 종료합니다. RF 표준으로 AFHDS3 단면을 선택한 경우: 바인딩이 성공하면 수신기 표시등이 천천히 깜박입니다. 바인딩 인터페이스를 종료하려면 클릭하십시오.

2. 사용자는 바인딩할 때 클래식 버전과 고급 버전 중에서 선택해야 합니다.

바인딩 단계:

1. 송신기를 시작하고 [RX Set]로 들어갑니다. [바인드 세트]를 클릭하고 클래식 또는 고급 수신기를 선택합니다. [바인드 시작]을 클릭하여 바인딩 상태로 들어갑니다.

2. 수신자가 바인딩 상태에 들어갈 때까지 기다립니다.

3. 바인딩이 완료된 후 서보가 정상적으로 동작하는지 수신기를 확인합니다. 다시 바인딩하려면 위의 단계를 반복하십시오.

참고: 1. 향상된 수신기를 선택한 경우 이 인터페이스에서 [2개의 수신기 모드]를 선택할 수 있습니다. 기본값은 단일 수신기 모드입니다. 이 모드에서는 시작 채널을 설정하고 [바인드 시작]을 클릭하기만 하면 바인딩 상태가 됩니다. 이중 수신기 모드에서는 먼저 이중 수신기 모드를 선택하고 기본 및 보조 수신기의 시작 채널을 각각 설정한 다음 "클래식 수신기" 및 "향상된 수신기"를 클릭하여 바인딩 상태로 들어갑니다.

2. 기본 수신기의 기본 시작 채널은 "Steering"이며 보조 수신기의 채널은 송신기의 채널 수에 따라 자동으로 조정됩니다. 예를 들어, 송신기에 4개의 채널이 있는 경우 보조 수신기의 기본 시작 채널은 "스티어링"입니다. 4개 이상의 채널이 있는 경우 CH5가 기본 시작 채널입니다.

3. 다른 수신기 모델은 바인딩 작업에서 약간 다릅니다. 특정 단계는 수신기 설명서를 참조하십시오.

• 제품은 지속적으로 업데이트될 수 있습니다. 최신 송신기를 보려면 FLYSKY 웹사이트를 입력하세요.  
및 수신기 호환성 양식.

#### 4.3 송신기 LED 표시등

이 LED는 빨간색, 녹색, 파란색, 노란색, 흰색, 꺼짐의 5가지 색상이 있으며 사용자의 기호에 따라 설정할 수 있습니다. 배터리 표시등도 확인할 수 있습니다. 송신기 LED는 전원 표시등으로도 사용할 수 있습니다.

LED 색상을 변경하려면 이 사용 설명서의 LED 스트립 섹션을 참조하십시오.

#### 4.4 전원 끄기

시스템을 끄려면 아래 단계를 따르십시오.

1. 먼저 수신기 전원을 분리합니다.
2. 화면이 꺼질 때까지 송신기 전원 버튼을 누르고 있습니다.



위험

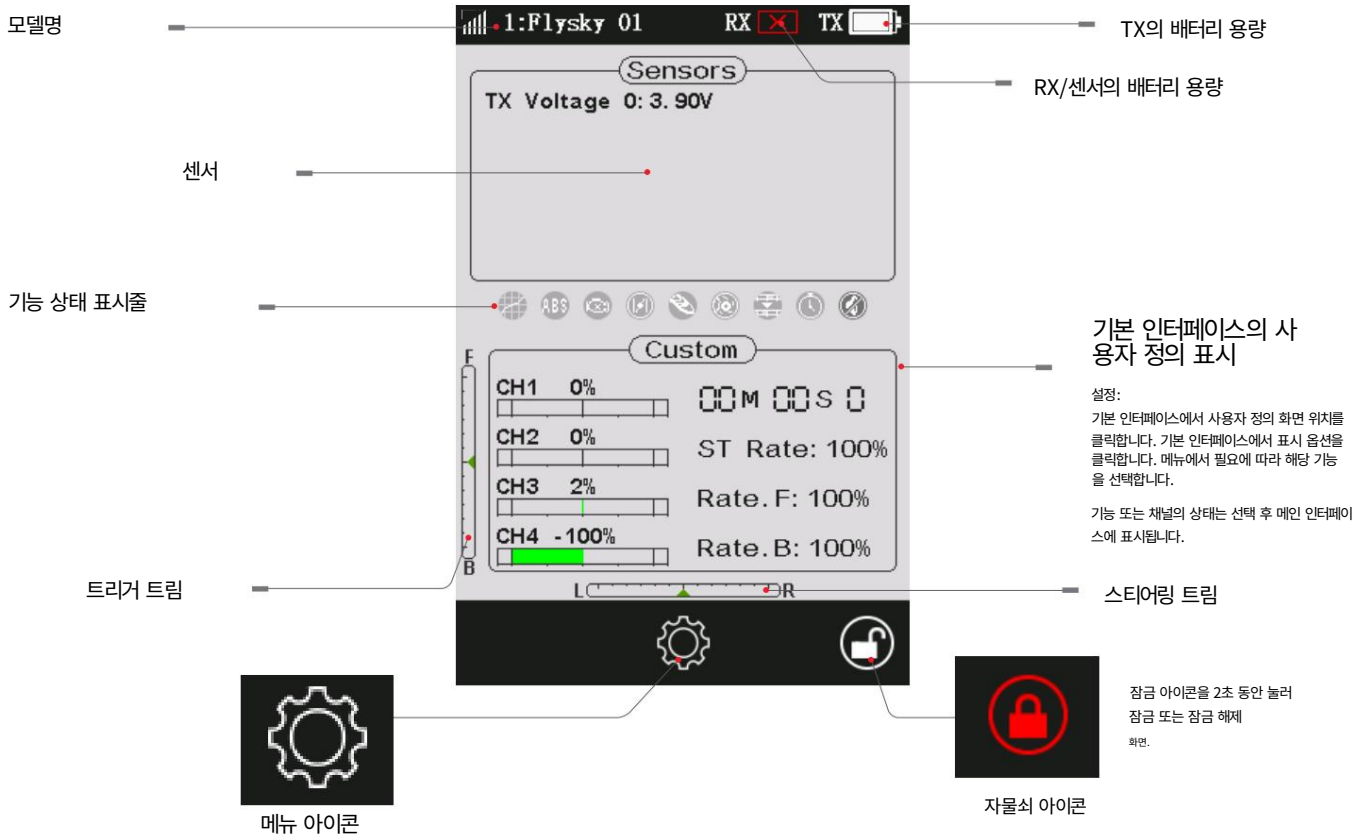
- 송신기를 끄기 전에 수신기의 전원을 차단했는지 확인하십시오. 그렇지 않으면 손상이나 심각한 부상을 입을 수 있습니다.

## 5. 시스템 인터페이스

메인 인터페이스는 주로 송신기 전압 정보, 기능 상태 등과 같은 모델과 관련된 정보를 표시합니다.

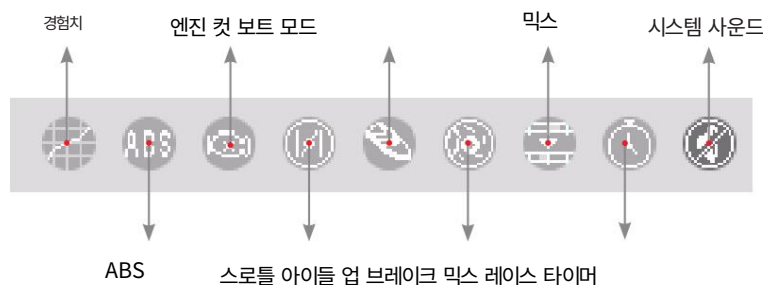
메인 인터페이스의 디스플레이는 메인 인터페이스의 상태 및 데이터를 포함하여 필요에 따라 사용자 정의할 수 있습니다. 최대 8개의 상태와 데이터를 표시할 수 있습니다.

메인 인터페이스 왼쪽 슬라이드: 채널 디스플레이; 오른쪽 슬라이드: Failsafe; 상향 슬라이드: 타이머; 아래쪽 슬라이드: 시스템 설정. 설정을 변경해야 하는 경우 [8.7 메인 인터페이스 바로 가기]를 클릭합니다.



### 기능 상태 표시줄

기능 상태 표시줄은 다양한 기능의 상태를 표시합니다. 기능이 더 어두운 색이면 활성화 상태이고 약간 투명하면 비활성 상태입니다.



기능이 활성화되지 않은 경우 이 아이콘을 터치하거나 스위치에 활성화를 할당하여 기능을 활성화하십시오.



기능이 활성화되면 이 아이콘을 터치하거나 스위치에 활성화를 할당하여 기능을 끕니다.

## 6. 기능 설정

참고: 1. 이 송신기의 공장 출하 시 기본 상태를 통해 사용자는 CH1-CH4에서 기능을 설정할 수 있습니다. 다른 채널에서 기능을 설정하려면 모델 설정 > 채널 번호 정의에서 CH6 또는 CH8을 선택하고 특정 기능 설정에 대한 단계를 따릅니다.

2. 일부 기능은 기본적으로 비활성화되어 있으며 설정을 적용하려면 해당 기능을 클릭하고 활성화해야 할 수 있습니다.

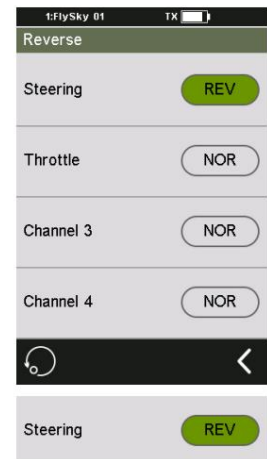
3. 기능 메뉴는 수신기 프로토콜에 따라 다를 수 있습니다. 실제 제품 메뉴가 우선합니다.

### 6.1 개정판

Reverse 기능은 시스템 제어와 관련하여 서보 또는 모터의 방향을 수정하는 데 사용됩니다. 예를 들어, 조향 서보를 모형 내부에 맞추기 위해 거꾸로 장착한 경우 시스템의 조향 핸들을 돌리면 서보가 반대 방향으로 움직입니다. 이 문제를 해결하려면 CH1을 반대로 하기만 하면 됩니다.

사용:

1. 채널 이름 옆에 있는 상자를 터치합니다. 채널이 일반 모드인 경우 상자 "NOR"를 표시하고 반대로 하면 "REV"를 표시합니다.
2. 모든 것이 예상대로 작동하는지 테스트합니다.

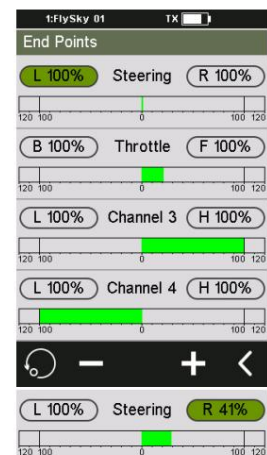


### 6.2 EPA

끝점은 채널 이동 범위의 한계입니다. 낮은 끝점과 높은 끝점의 두 가지 끝점이 있습니다.

설정:

1. 채널의 낮거나 높은 끝점 상자를 터치하거나 컨트롤을 제한하려는 방향으로 이동합니다. 선택한 끝점이 녹색으로 강조 표시됩니다.
2. + 및 - 키를 사용하여 끝점 위치를 변경합니다. 최대값은 120%이고 최소값은 0%입니다.
3. 모든 것이 예상대로 작동하는지 테스트합니다.



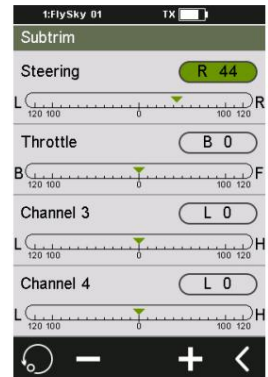


## 6.3 서브 TR

Subtrim은 각 채널의 중심점을 변경하는 데 사용됩니다. 예를 들어, 자동차의 바퀴가 약간 정렬되지 않은 경우 트랜스미터 바퀴에 손이 닿지 않는 경우에도 서브트림을 사용하여 정렬을 수정할 수 있습니다.

설정:

1. 채널 이름 옆에 있는 상자를 터치하여 선택합니다. 선택하면 상자가 녹색으로 강조 표시됩니다.
2. + 및 - 키를 사용하여 하위 트림 위치를 변경합니다.
3. 모든 것이 예상대로 작동하는지 테스트합니다.



## 6.4 ST DR/EXP

이 기능은 스티어링 채널의 응답 곡선을 변경합니다. 2가지 주요 매개변수가 있습니다.

[Rate]: 스티어링의 외부 한계를 변경합니다. 기본값과 최대값은 100%입니다.

[Exp]: 스티어링 커브를 변경하여 스티어링 휠의 응답을 변경합니다.

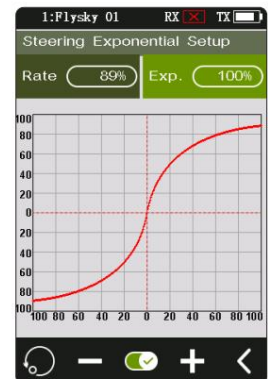
특급 설정은 양수 또는 음수일 수 있습니다.

이 기능은 SW 키를 통해 켜거나 끌 수 있으며 해당 속도와 곡선은 다른 트림이나 노브로 조정할 수 있습니다. 설정은 [할당] 기능을 참고하세요.

비율과 지수의 변화는 화면 중앙에 위치한 그래프에서 볼 수 있습니다. 시스템은 또한 채널의 현재 위치에 대한 실시간 판독값을 제공합니다.

설정:

1. [rate] 또는 [EXP]를 터치합니다(음션이 선택되면 강조 표시됩니다).
2. + 및 - 아이콘을 사용하여 필요에 따라 백분율을 높이거나 낮춥니다.
3. 필요에 따라 다른 설정에 대해서도 반복합니다.
4. 모든 것이 예상대로 작동하는지 테스트합니다.



## 6.5일 DR/EXP

이 기능은 스로틀 채널의 응답 곡선을 변경합니다. 2가지 주요 매개변수가 있습니다.

[Rate.F] 및 [Rate.B]: 비율을 줄이면 곡선의 외부 한계가 축소됩니다. 비율이 100% 아래로 떨어지면 그래프가 실시간으로 업데이트됩니다. 최대값은 100%입니다.

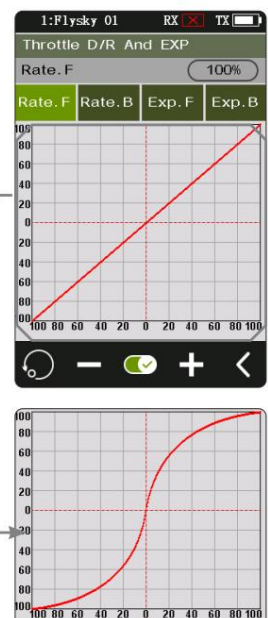
[Exp.F] 및 [Exp.B]: 스로틀의 응답을 변경하는 스티어링 곡선을 변경합니다. 특급 설정은 양수 또는 음수일 수 있습니다.

이 기능은 SW 키를 통해 켜거나 끌 수 있으며 해당 속도와 곡선은 다른 트림이나 노브로 조정할 수 있습니다. 설정은 [할당] 기능을 참고하세요.

비율과 지수의 변화는 화면 중앙에 위치한 그래프에서 볼 수 있습니다. 시스템은 또한 채널의 현재 위치에 대한 실시간 판독값을 제공합니다.

설정:

1. [Rate.F], [Rate.B] 또는 [Exp.F],[Exp.B]를 터치합니다.
2. + 및 - 아이콘을 사용하여 필요에 따라 백분율을 높이거나 낮춥니다.
3. 필요에 따라 다른 설정에 대해서도 반복합니다.
4. 모든 것이 예상대로 작동하는지 테스트합니다.



## 6.6 ABS

ABS는 자동 차단 시스템을 의미합니다. 이 기능은 바퀴가 잠기는 것을 방지하여 제어를 상실하거나 미끄러지는 것을 방지하는 데 사용됩니다. ABS는 브레이크가 사용하는 압력의 양을 조절하여 이를 관리합니다. 이는 일정한 힘이 아니라 브레이크를 켜고 끄는 방식으로 이루어집니다.

ABS 기능 설정은 [Brake Return], [Delay], [Cycle Length], [Trigger Point], [Duty Cycle], [Steering Mix]의 6가지 하위 메뉴가 있습니다.

하위 메뉴에서 펄스는 구형파로 표시되고 피크는 제동 커짐을 나타내고 골은 제동 감소를 나타냅니다. 값이 변경되면 구형파가 변경되어 기능의 현재 설정을 나타냅니다.



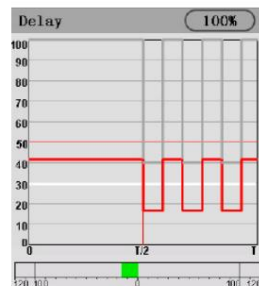
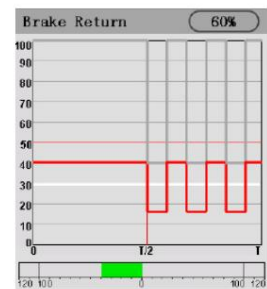
트리거 포인트는 그래프에서 흰색 선으로 표시됩니다.

그래프 아래에는 실시간 제동 위치를 나타내는 막대가 있습니다. 이 기능이 활성화되고 브레이크가 걸리면 녹색 막대가 실시간으로 진동하여 ABS가 작동하는 것을 보여줍니다.

이 기능을 활성화하려면 아이콘을 누르십시오. 활성화되면 아이콘이 로 변경됩니다.

### 브레이크 리턴

각 펄스 동안 제동 감소를 제어합니다. 0%에서 100% 사이의 값으로 설정할 수 있습니다. 기본적으로 50%로 설정되어 있습니다. 60%로 설정하면 브레이크가 작동할 때; 시스템은 각 펄스에서 브레이크 강도의 60%를 제거합니다.



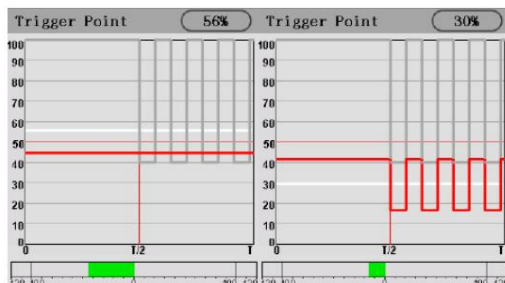
### 지연

ABS 시스템이 적용되는 데 걸리는 시간을 결정합니다. 0%로 설정하면 브레이크가 적용되는 즉시 ABS 시스템이 적용됩니다. 값이 높을수록 ABS가 작동하는 데 더 오래 걸립니다.

0%로 설정하면 지연이 발생하지 않습니다. 즉, 중단이 트리거되는 즉시 적용됩니다. 100%의 최대 설정은 2초의 지연을 초래합니다.

### 주기 길이

펄스 사이의 시간을 늘리거나 줄입니다. 값이 높을수록 펄스가 길어집니다.



### 트리거 포인트

ABS가 작동하기 시작하는 지점을 구성합니다. 백분율이 높을수록 ABS 0%-100%를 활성화하기 위해 트리거를 더 멀리 움직여야 하는 것은 서보 차단 전체 스트로크를 나타냅니다.

## 듀티 사이클

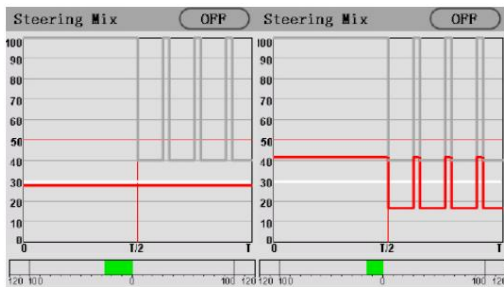
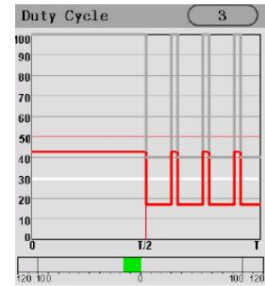
각 펄스의 길이와 그 사이의 간격을 변경합니다. 조정 범위는 -4 ~ +4 사이클입니다. 값이 변경됨에 따라 제동 파동의 최고점과 최저점의 길이는 서로 독립적으로 변경되고 더 이상 대칭이 아닙니다.

브레이크 대 해제 비율 조정

기간이 "0"으로 설정되면 비율은 1:1입니다.

기간이 "1"로 설정되면 비율은 1:2입니다.

기간이 "-1"로 설정되면 비율은 2:1입니다.



## 스티어링 믹스

ABS는 회전하는 동안 자동으로 감소될 수 있습니다. 이 기능은 제동과 조향을 혼합하여 ABS를 줄이거나 일정한 제동 압력으로 교체합니다.

백분율은 전체 이동 범위에서 트리거 위치를 나타냅니다. E는 내부를 나타내고 N은 외부 나타냅니다. 50% N이 설정되면 ABS 기능은 50% 이내(10% N-50% N)일 때 활성화되고 외부 50%(50% N-100% N)는 ABS 기능을 끄는 것입니다.

50% E로 설정하면 50%(10% E-50% E) 내에서 ABS 기능이 꺼지고 50%(50% E-100% E) 외부에서 ABS 기능이 켜집니다.

설정:

1. 기능 활성화 아이콘을 터치하여 이 기능을 활성화합니다.
2. 설정을 터치하여 선택합니다.
3. "+" 또는 "-" 아이콘을 터치하여 값을 변경합니다.
4. 필요에 따라 반복합니다.
5. 모든 것이 예상대로 작동하는지 테스트합니다.

## 6.7 타이머

이 기능은 일반적으로 총 모델 실행 시간, 대회별 소요 시간 또는 송신기 실행 시간 등을 계산하기 위해 다양한 타이머로 설정할 수 있습니다.

이 기능은 SW 키로 활성화, 비활성화 또는 사이클 카운트할 수 있으며 타이머는 원터치로 재설정할 수 있습니다. [할당] 기능을 참고하세요.

타이머 기능은 세 가지 모드로 활성화할 수 있습니다.

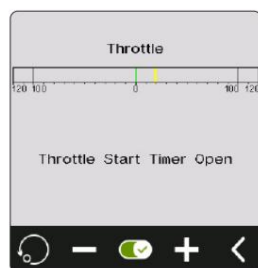
모드 1:

1. [타이머 모드: 업 타이머] 아이콘을 클릭하세요. 필요에 따라 해당 기능의 오른쪽을 클릭합니다. 클릭하면 이전 수준 인터페이스로 돌아갑니다.
2. [시작]을 클릭하여 타이머를 시작합니다. 타이머를 중지하려면 [중지]를 클릭합니다. 단일 타이머 기능을 기본값으로 재설정하려면 [재설정]을 클릭합니다.

모드 2:

1. [스로틀 시작 타이머] 아이콘을 클릭합니다. 스로틀 시작 값을 변경하려면 "+" 또는 "-"를 클릭하십시오. 스로틀 시작 값을 가속화하려면 "+" 또는 "-" 아이콘을 몇 초 동안 누르십시오. 값 변경 레벨은 1이며 레벨 범위는 -100 ~ 100입니다. 사용자가 원하는 대로 조정할 수 있습니다.

open"이 표시될 때 타이머를 동작에 활성화할 수 있습니다. 인터페이스에 "Throttle start timer 2. Click the



3. 설정이 예상대로 정상인지 확인합니다. 스로틀이 설정 값으로 조정되면 타이머가 타이밍을 시작합니다.

모드 3: 키 할당 기능을 통해 타이머를 빠르게 활성화 또는 비활성화할 수 있습니다.

시스템은 녹음된 시간당 한 번씩 프롬프트를 보냅니다.

레이스 타이머에는 3가지 모드가 있습니다.

[업 타이머]: 카운트 업합니다.

[다운 후 업 타이머]: 설정된 시간부터 카운트다운합니다. 0부터 시작하는 카운트다운을 위한 간헐적인 음성 안내가 있습니다.

[랩 타이머]: 각 개별 랩에 대한 추적 시간을 유지합니다. 트리거되면 켜짐 아이콘이 랩 아이콘이 됩니다. 랩 아이콘을 누를 때마다 마지막 랩이 랩 타이머 목록에 기록됩니다. 최대 랩 수는 99이고 최소 랩 시간은 3초 이상이어야 합니다.

랩 메모리: 랩 타이머의 결과를 기록합니다.

Lap Memory	
Lap 1:	0M 3S 2
Lap 2:	0M 3S 8
Lap 3:	0M 3S 6



## 6.8 할당

키 할당 기능은 빠른 전환 또는 제어를 위해 키 또는 스위치를 다른 기능에 할당하는 데 사용됩니다.

SW1L, SW1R, SW2 및 SW3의 키는 CH3에서 CH18 및 많은 기능을 활성화, 비활성화 또는 전환할 수 있습니다. SW2와 SW3의 콤보는 선택된 채널과 기능의 값을 조정할 수 있습니다.

참고: 제어할 채널 수는 [채널 번호 정의]에 따라 다릅니다.

[유형]: 일반 및 2/3단 기어 스위치 조정에 사용됩니다.

[Function] 및 [Function2]: 이 키 또는 노브에 기능을 할당합니다.

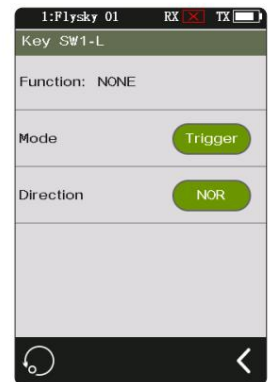
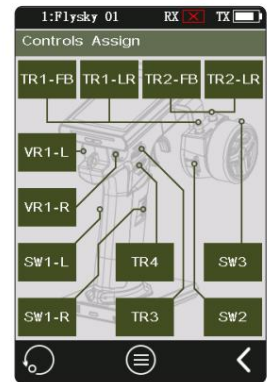
[Direction]: 이 버튼이나 노브를 앞으로 또는 뒤로 이동할 때 사용합니다.

[Mode]: "Trigger"를 선택하면 키 트리거를 통해 채널 데이터가 한 번 변경됩니다. 키에서 손을 떼면 채널 데이터는 키 조작 전의 상태로 돌아갑니다. "TURN"을 선택하면 버튼을 리바운드하면 트리거 시점에 채널 데이터가 그대로 유지됩니다.

[Step]: 단일 작업의 값 변경을 조정하는 데 사용되는 단계입니다. "1"은 키를 한 번 이동하는 것을 의미하고 값 변경 레벨은 1, 레벨 범위는 1-120이며 사용자가 필요에 따라 조정할 수 있습니다.

설정:

- [SW1-L] 또는 다른 버튼 아이콘을 터치합니다.
- [Function]을 터치하여 다음 메뉴로 진입하고, 기능명 옆에 있는 아이콘을 터치합니다.  
기능 또는 채널이 다른 키에 할당된 경우 시스템은 "기능이 이미 SW2에 할당되었습니다. 계속하시겠습니까? SW1-L에 할당되었습니다."라는 메시지를 표시합니다. [예]를 클릭하여 전환합니다.
- [방향] 오른쪽에 있는 [NOR] 옵션을 클릭합니다. 그런 다음 [REV]가 표시됩니다. 이 버튼의 실제 작동이 출력과 반대임을 나타냅니다.
- [모드] 우측의 [트리거] 항목을 클릭하세요. 그런 다음 [TURN]이 표시됩니다. 이 버튼의 각 트리거마다 채널 데이터가 한 번 변경되며 트리거가 유효한 상태로 데이터가 유지됨을 나타냅니다.



캐플 버튼 으로 전환 :



- [SW2] 또는 [SW3] 아이콘을 클릭하여 하위 메뉴로 진입한 후 [버튼 유형 S BTN]을 클릭하여 [C BTN]으로 전환합니다.

[버튼 유형 S BTN]: 키 또는 노브가 활성화, 비활성화 또는 한 방향에서 개별적으로 전환을 제어할 수 있음을 의미합니다.

[버튼 유형 C BTN]: 키 또는 노브가 기능 또는 채널 값을 두 방향(위쪽 및 아래쪽)으로 조정할 수 있음을 의미합니다.

- [유형]을 클릭하고 필요에 따라 [일반], [2 POS] 및 [3 POS] 사이를 전환합니다. 3.

[Function]을 터치하여 다음 메뉴로 이동합니다. 기능 이름 옆에 있는 아이콘을 터치하고 클릭하여 돌아갑니다. 이전 인터페이스로 이동합니다.

키 또는 스위치에 하나의 기능 또는 채널을 할당할 수 있습니다. [유형]이 [2 POS] 또는 [3 POS]로 설정되어 있으면 기능을 할당할 수 없습니다.

- [Direction] 오른쪽에 있는 [NOR] 옵션을 클릭하면 [Reverse]가 표시되면 이 버튼의 실제 작동이 출력과 반대임을 나타냅니다.

- [Step]을 클릭하고 커서를 이 항목으로 이동한 후 "+" 또는 "-"를 클릭하여 값을 변경합니다. "2"가 표시되면 버튼을 한 번 움직인다는 의미이며, 값 변경 레벨은 2이며, [Type]이 [2 POS] 또는 [3 POS]를 선택하면 단계 값을 조정할 수 없습니다.

6개의 키 또는 노브(TR1-FB, TR1-LR, TR2-FB, TR2-LR, TR3 및 TR4)는 동일한 기능을 가지며 CH3 ~ CH8 및 여러 기능의 값을 빠르게 조정하는 데 사용할 수 있습니다. 2위치 또는 3위치 스위치. TR 컨트롤이 단방향이면 할당된 기능과 채널을 빠르게 활성화, 비활성화 또는 전환할 수 있습니다.

참고: 제어되는 채널 수는 [채널 번호 정의]에 따릅니다.

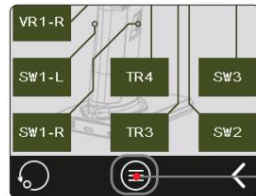
이 기능의 동작 절차는 기본적으로 SW 스위치 설정과 동일합니다.



VR1-L과 VR1-R의 기능은 위와 같습니다. 그러나 단계는 조정할 수 없습니다.

Knob VR1-L	
Type	Normal
Function:	NONE
Direction	NOR

Keys Assign	
TR1-FB	Steering Trim
TR1-LR	NONE
TR2-FB	Throttle Trim
TR2-LR	NONE
TR3	NONE
TR4	NONE
VR1-R	CH3
VR1-L	NONE
SW1-L	NONE
SW1-R	CH4



기능 할당 아이콘

아이콘을 클릭하여 [키 할당]으로 들어갑니다. 이 목록에서 모든 키와 노브의 기능 할당에 대한 자세한 정보를 볼 수 있습니다. 해당 버튼 기능을 직접 클릭하여 기능을 설정할 수 있습니다.

할당 가능한 기능 목록(다음 기능을 포함하되 이에 국한되지 않음):

트림(TR1-FB/TR1-LR/TR2-FB/TR2-LR/TR3/TR4) 노브(VR1-L/VR1-2) C BTN(SW2+SW3)				스위치(SW1-L/SW1-R/SW2/SW3)	
1	스티어링 트림	31	브레이크 2 ABS 지연	1	스티어링 D/R 및 EXP
2	스로틀 트림	32	브레이크 2 ABS 사이클	2	스티어링 믹스 모드
3	조향 D/R 조향	33	브레이크 2 ABS 트리거	3	스티어링 믹스 후면
4	EXP 조향 속도 회	34	브레이크 2 ABS 듀티 사이클	4	스티어링 믹스 동일
5	전 조향 속도 Ret.	35	믹스 1 로우 사이드	5	스티어링 믹스 Rev.
6		36	믹스 1 High Side	6	스로틀 D/R 및 EXP
7	스로틀 D/R 브레이크	37	믹스 1 오프셋	7	스로틀 곡선
8	이크 D/R 스로	38	믹스 2 로우 사이드	8	ABS
9	틀 EXP	39	믹스 2 힌 사이드	9	스로틀 유류 상태
10	브레이크 경향치	40	믹스 2 오프셋	10	엔진 컷
11	ABS 브레이크 리턴	41	믹스 3 로우 사이드	11	브레이크 1 지수
12	ABS 지연 ABS	42	믹스 3 하이 사이드	12	브레이크 1 ABS
13	사이클 길이 ABS 트리거	43	믹스 3 오프셋	13	브레이크 2 지수
14	포인트 ABS 듀티 사이클	44	믹스 4 로우 사이드	14	브레이크 2 ABS
15	스로틀 속도 이동 스로틀	45	믹스 4 하이 사이드	15	믹스 1
16	속도 Ret.	46	믹스 4 오프셋	16	믹스 2
17		47	믹스 5 로우 사이드	17	믹스 3
18	브레이크 속도 Go 브레이크	48	믹스 5 하이 사이드	18	믹스 4
19	이크 속도 Ret.	49	믹스 5 오프셋	19	믹스 5
20	스로틀 공회전 브레이크	50	믹스 6 로우 사이드	20	믹스 6
21	크 1 D/R	51	믹스 6 하이 사이드	21	믹스 7
22	브레이크 1 경향치	52	믹스 6 오프셋	22	믹스 8
23	브레이크 1 ABS 리턴	53	믹스 7 로우 사이드	23	타이머 시작/중지/랩
24	브레이크 1 ABS 지연	54	믹스 7 하이 사이드	24	타이머 재설정
25	브레이크 1 ABS 사이클	55	믹스 7 오프셋	25	초보자
26	브레이크 1 ABS 트리거	56	믹스 8 로우 사이드	26	SVC(항상된 RX와 연결)
27	Brake1 ABS 듀티 사이클	57	믹스 8 하이 사이드	27	.....
28	브레이크 2 D/R	58	믹스 8 오프셋		
29	브레이크 2 경향치	59	.....		
30	브레이크2 ABS 리턴	60			



## 6.9 모델

모델 기능은 주 메뉴의 표시 및 정렬을 변경, 재설정, 이름 변경, 복사 또는 사용자 정의하는 데 사용됩니다. Noble Pro는 최대 20개의 모델을 저장할 수 있습니다.

[모델 선택]: 모델을 선택하려면 "모델 선택"을 터치한 다음 목록에서 모델을 터치합니다.

[이름: FlySky 01]: 클릭 후 인터페이스의 키보드를 사용하여 새 이름을 입력합니다.

[채널 번호 정의]: 이 기능은 채널 수를 선택하는 데 사용됩니다. 더 많은 수의 채널이 더 적은 수의 채널로 전환되는 경우 시스템은 "모델이 재설정됩니다. 다시 바인딩해야 합니다. 계속하시겠습니까?"라는 메시지가 표시됩니다. "예"를 클릭하십시오. 전환에 성공했습니다.

더 적은 수의 채널이 더 많은 수의 채널로 전환되면 시스템은 "전환 후 다시 바인딩해야 합니다. 계속하시겠습니까?"라는 메시지를 표시합니다. "예"를 클릭하십시오. 전환에 성공했습니다.

참고: 1. 채널 수가 변경된 후 다시 바인딩해야 합니다.

2. 많은 채널이 필요하지 않은 경우 채널 수를 4로 설정하는 것이 좋습니다.

3. 채널 수 변경 후 모델 데이터는 초기화 됩니다.

[Radio Frequency Setup]: 송신기와 수신기의 RF 프로토콜 설정 및 RF 모듈 업데이트를 포함합니다.

[AFHDS3 단방향]: 하나의 송신기가 여러 수신기를 연결할 수 있도록 대기 시간이 짧습니다. 모델에 반환 데이터가 필요하지 않을 때 적용됩니다.

[AFHDS3 양방향]: 양방향 반환 기능으로 수신기 및 센서에서 피드백 데이터를 반환하고 하나의 송신기에서 하나의 수신기를 실현할 수 있습니다.

[Mini-Z(EVO)]: Kyosho miniZ EVO의 차량을 제어하기 위해 Kyosho FHSS 수신기와 함께 사용됩니다. 채널 수는 고정되어 있습니다(2채널).

[Mini-Z(FHSS)]: Kyosho miniZ FHSS의 차량을 제어하기 위해 Kyosho FHSS 수신기와 함께 사용됩니다. 채널 수는 고정되어 있습니다(4개 채널).

FS-RM005 RF 헤드는 Noble Pro 송신기를 지원합니다. Kyosho Mini-Z(FHSS) 차량에만 호환됩니다.

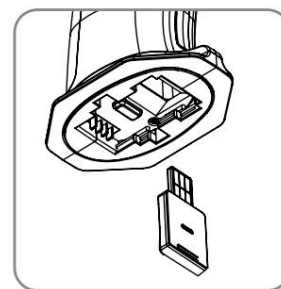
바인딩 단계:

1. 트랜스미터 베이스의 모바일 전원 공급 장치를 제거하고 RF 헤드를 트랜스미터 베이스에 올바르게 삽입합니다 (오른쪽 그림 참조).
2. [모델]을 클릭합니다. RF 설정을 Mini-Z(FHSS)로 선택합니다.
3. 트랜스미터 베이스 전원 공급 장치를 삽입하고 다시 설치합니다.
4. 전원 코드를 송신기에 연결합니다. 수신기 전원 공급 장치를 연결하는 동안 수신기 바인딩 키를 누릅니다. 이 때 수신기 LED 표시등이 빠르게 깜박입니다.
- 동작 모드는 바인드 상태인 경우 수신기에 따라 다릅니다.
5. [수신기 설정]을 클릭하세요. [바인드 설정]을 선택합니다. 수신기가 천천히 깜박이면 송신기가 자동으로 바인딩 상태를 종료합니다. 수신기 표시기가 켜져 있으면 바인딩이 성공했음을 나타냅니다.

6. 서보가 제대로 작동하는지 확인하십시오. 바인드가 다시 필요한 경우 위의 단계를 반복하십시오.

RF 프로토콜 변경:

1. [RF 표준]을 클릭하여 하위 메뉴로 들어갑니다. 해당 기능의 오른쪽을 클릭합니다. "예"를 선택하고 프롬프트 상자 팝업 후 이전 수준 인터페이스로 돌아가려면 클릭하십시오.





- RF 표준으로 전환하면 모델이 재설정되고 다시 바인딩이 필요합니다.

[RF 업데이트]:

RF 업데이트 기능은 내장된 RF 모듈을 업데이트하는 데 사용할 수 있습니다. 송신기의 펌웨어가 업데이트된 후 시스템에서 RF가 실패하거나 수신기 바인딩이 실패했다는 메시지가 표시되면 RF를 업데이트해야 합니다.

[RF 업데이트]를 클릭하고 프롬프트 인터페이스가 표시된 후 "예"를 클릭합니다. 업데이트 진행률 표시줄이 나타납니다. 몇 초 동안 기다리십시오. 업데이트가 완료되었습니다. 트랜스미터는 자동으로 업데이트 인터페이스를 종료합니다. 송신기가 업데이트 RF 상태를 입력할 수 없는 경우

RF 모듈 또는 RF 모듈에 결함이 있습니다.

[메인 메뉴 사용자 정의]: 메인 메뉴의 정렬 및 숨기기 기능을 사용자 정의할 수 있습니다. 메뉴를 표시하려면 확인란을 선택합니다. 메뉴를 숨기려면 체크박스를 선택 해제하세요. 메뉴 순서를 조정하려면 이동할 메뉴(강조 표시됨)를 선택한 후 아래의 [위로 이동] 또는 [아래로 이동]을 클릭하여 메뉴 순서를 변경합니다.

참고: 기본적으로 "초보자 모드" 기능은 숨겨져 있습니다. [시스템] 및 [모델]을 제외한 다른 모든 기능은 숨길 수 있습니다.

[모델 재설정]: 모델을 재설정하려면 "모델 재설정"을 터치한 다음 목록에서 재설정하려는 모델을 선택합니다. 시스템에서 확인하는지 묻는 메시지가 표시되면 "예"를 선택합니다.

[모델 복사]: "모델 복사"를 터치한 다음 목록에서 복사할 모델을 터치합니다. 그런 다음 목록에서 대상 슬롯을 선택하면 해당 슬롯의 모든 항목을 덮어씁니다. 시스템에서 확인하는지 묻는 메시지가 표시되면 예를 선택합니다.

[모델 가져오기 또는 내보내기]: FlySky 공식 웹사이트에 로그인하여 소프트웨어(FlySky Assistant)를 다운로드한 후 PC에서 작동하여 모델을 가져오고 내보낼 수 있습니다. 직접 조작할 수 있습니다!



## 6.10 센서

이 목록은 센서 유형, 번호 및 실시간 데이터를 포함하여 수신기에 연결된 모든 센서를 보여줍니다. 이 목록은 홈 화면에서도 빠르게 액세스할 수 있습니다.

[디스플레이 센서]:

이 목록은 센서 유형, 번호 및 실시간 데이터를 포함하여 수신기에 연결된 모든 센서를 보여줍니다. 이 목록은 홈 화면에서도 빠르게 액세스할 수 있습니다.

[유형]은 센서 유형을 나타냅니다.

[ID] 센서의 번호를 표시합니다.

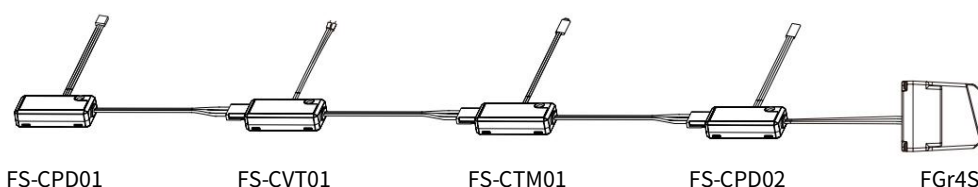
- 기본적으로 목록의 숫자 0은 TX 전압 센서이지만 수신기, 신호 강도 표시, RSSI, 잡음, 신호 대 잡음비도 이 슬롯을 사용할 수 있습니다.
- 0번은 Classic-receiver의 반환 정보입니다.
- 1번은 Enhanced-receiver의 반환 정보입니다.
- 2번은 수신기에 연결된 첫 번째 외부 센서이며 수신기는 최대 14개의 센서를 지원합니다.

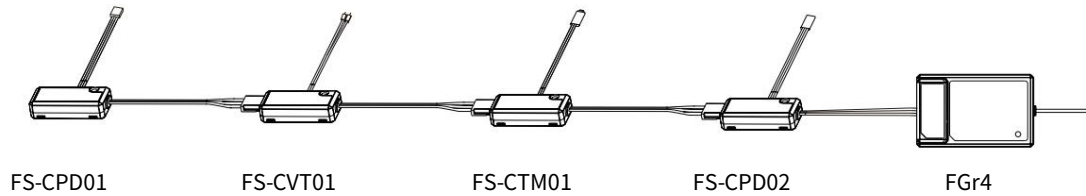
이 목록 데이터는 실시간으로 표시됩니다. 수신기가 센서에 연결되면 이 목록이 새로 고쳐져 새 센서의 데이터가 표시됩니다.

[값]은 센서에서 반환된 데이터를 표시합니다.



Type	ID	Value
TX Voltage	0	3.82V
RX Voltage	0	5.09V
Signal Strength	0	100
RSSI	0	-58dBm
SNR	0	46dB
Noise	0	-103dBm
Temperature	2	28.0°C
Motor Speed	3	0rpm
Motor Speed	4	0rpm
Ext Voltage	5	-0.01V
Air Pressure	6	998.3hPa
Altitude	6	125m





메모:

Classic 수신기를 사용하는 경우 [RX SET] 메뉴에서 [RX Interface Protocol] 을 선택하고 "i-BUS"를 선택하고 저장하고 종료한 다음 센서를 수신기의 i-bus 포트에 연결해야 합니다. 다른 모든 단계는 동일하게 유지됩니다.

2. 향상된 수신기를 사용하는 경우 New Port 인터페이스를 ibus-in으로 설정해야 합니다.

## 속도 센서(FS-CPD01, FS-CPD02)

속도 센서는 모터의 속도를 테스트하기 위해 적용됩니다.

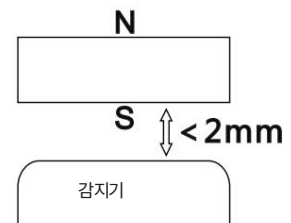
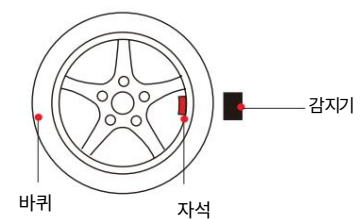
- "모터 속도"는 센서가 모터 속도를 테스트하고 있음을 나타냅니다. "0rpm"은 속도 측정값입니다.

### 자기유도속도센서(FS-CPD01)

1. FS-CPD01 센서를 수신기의 SENS 인터페이스 또는 이전 센서의 IN 인터페이스에 연결합니다.
2. 테스트할 축 회전 위치 (예: 모델 차량의 휠 허브 내부)에 고정된 자석 옆에 센서를 놓습니다.
3. 자석의 남극 또는 북극이 센서와 평행하게 하여 센서를 자석의 2mm 이내에 배치합니다.

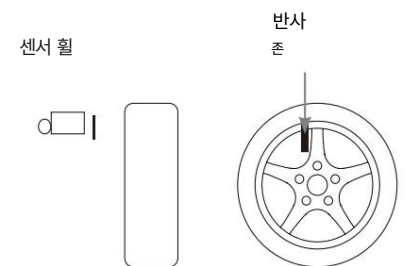
송신기를 켜고 [센서] - [센서 표시]를 선택합니다. 기어를 돌립니다.

[Type] 옆에 "RPM"이 표시되고 [Value] 옆의 RPM 값(0rpm)이 변경됩니다. 설치가 성공했음을 나타냅니다. 그렇지 않으면 위의 단계를 반복하십시오.



### 광유도 속도 센서(FS-CPD02)

1. FS-CPD02를 해당 장치에 위와 같은 연결 방법으로 연결합니다.
2. 테스트할 축 회전 위치에 센서와 반사 스티커를 고정합니다. 스티커를 평평하고 센서 프로브에 수직으로 유지하십시오. 센서 프로브와 스티커 사이에 적당한 거리를 유지하십시오.
3. 송신기를 켜고 [센서] - [센서 표시]를 선택합니다. 기어를 돌립니다. [Type] 옆에 "RPM"이 표시되고 [Value] 옆의 RPM 값(0rpm)이 변경됩니다. 설치가 성공했음을 나타냅니다. 그렇지 않으면 위의 단계를 반복하십시오.



## 온도 센서(FS-CTM01)

다양한 구성 요소의 온도를 모니터링하는 데 사용됩니다. 경고를 설정할 수 있습니다.

1. 다른 센서와 동일한 방법으로 FS-CTM01을 수신기 또는 다른 센서에 연결합니다.
2. 스폰지 양면 테이프를 사용하여 온도 프로브를 모니터링하려는 부품 (예: 모터, 배터리)에 붙입니다.

3. 송신기를 켜고 [Sensor]를 입력한 다음 [Display Sensors]를 입력하고 휠을 돌립니다. "유형" 옆에 "온도"가 표시되고 [값] 옆에 온도가 표시되면 설치가 성공한 것입니다. 그렇지 않으면 위의 단계를 반복하십시오.

## 전압 센서(FS-CVT01)

모델의 배터리 전압을 모니터링하는 데 사용됩니다. 배터리 전압은 송신기에서 모니터링할 수 있습니다. 경고를 설정할 수 있습니다.

1. 위와 같은 방법으로 FS-CPD02를 연결합니다.

2. 테스트에 사용된 배터리의 플러그에 빨간색과 검은색 와이어 핀을 삽입합니다. 빨간색 선이 양극이고 검은색 선이 음극입니다. 트랜스미터 센서 디스플레이 인터페이스에 표시된 전압이 양수이면 설치가 성공한 것입니다.

3. 트랜스미터를 켜고 [Sensor] 열에 "외부 전압"이 , 그런 다음 [센서 표시] 메뉴를 선택하고 휠을 돌립니다. "유형"인 경우 표시되고 [Value] 열에 전압이 표시되면 설치가 성공적으로 완료되고, 그렇지 않으면 위 단계를 반복합니다.

### [센서 선택]:



이 기능을 사용하면 메인 화면에 표시할 센서와 해당 센서의 상한 및 하한 경보 값을 선택할 수 있습니다.

이 기능에는 [송신기 전압], [수신기 전압], [신호 강도] 및 [RSSI]의 4가지 설정이 있으며 해당 센서의 상한 및 하한 경보 값을 설정합니다.

예를 들어 RSSI(신호 강도 표시). 수신 신호 강도에 따라 결정되는 송신기와 모델 사이의 거리를 나타냅니다. 신호 강도가 낮으면 수신기가 수신하는 신호가 약함을 나타냅니다. 이로 인해 모델이 신호를 잃을 수 있습니다. 신호 강도가 높다는 것은 수신된 신호가 너무 강하다는 것을 나타내며, 이는 수신기의 신호를 간섭하여 모델이 제어를 상실하게 할 수 있습니다. 따라서 사용자는 강력한 경보 경보를 설정하도록 선택할 수도 있습니다.

### 설정:

#### [TX 전압]:

1. 이 메뉴에 들어간 후 활성화를 터치하면 아  아이콘을 클릭하여 이 기능을 활성화합니다. 이 기능을 할 때 아이콘이 2로 변경됩니다. 2. [낮은 알람]을 터치  .

하여 선택합니다. [값]은 해당 상태 경보 값입니다. "+" 또는 "-" 아이콘을 터치하여 트리거 값을 변경합니다. [하이트 알람]과 동일합니다.

• [RX 전압], [신호 세기], [RSSI]는 모두 위의 설명에 따라 설정할 수 있습니다.

#### 속도 및 거리:

이 기능은 모니터 휠 회전 및 이동 거리를 감지하는 데 사용됩니다.

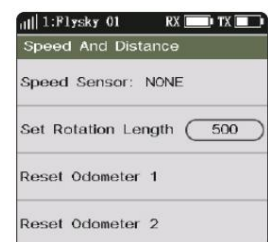
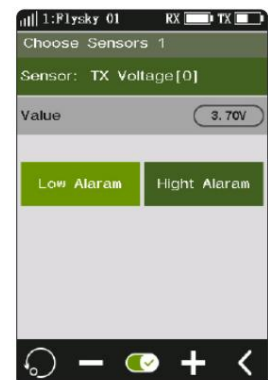
[속도 센서]: 대상 센서를 선택합니다. 센서와 수신기가 연결되면 이 메뉴에 자동으로 나타납니다. 두 가지 속도 또는 [없음] 중에서 선택할 수 있습니다.

[회전 길이 설정]: 바퀴에 속도 센서가 장착된 경우 바퀴의 반경을 정의해야 합니다. 이 길이는 이동한 거리를 계산하는 데 사용됩니다. "+"를 클릭하십시오

또는 "-"를 사용하여 반경을 조정합니다.

[주행 거리계 1 재설정]: 주행 거리계 1은 이동한 거리를 기록하는 데 사용됩니다. 주행 거리계 1의 값은 트랜스미터의 전원을 켜다 켜 때마다 0으로 재설정됩니다.

[주행 거리계 2 재설정]: 주행 거리계 2는 송신기 전원 주기에 관계없이 총 주행 거리를 기록하는 데 사용되며, 각 세션의 누적 거리입니다.



## 6.11 채널 속도

CH3~CH8의 조향 속도, 전진 속도, 제동 속도 및 응답 속도를 설정할 수 있는 기능입니다.

참고: 제어되는 채널 수는 [채널 번호 정의]에 따릅니다.

[Steering Speed]: 조향 채널이 빠른 속도로 출력될 때 해당 서보의 속도를 변경합니다. 최소 지연은 0.00초이고 최대 지연은 10.00초입니다. 조정 단계는 0.01초입니다.

이 기능은 차량이 빠른 조향으로 작동되어 차량이 제어를 상실하거나 차량 구조가 너무 빠른 조향 속도를 견딜 수 없는 경우 조정에 사용할 수 있습니다.

[Front]: 스로틀 채널의 응답 속도를 설정합니다.

이 기능은 가감속 응답이 느린 모델(예: 대형 트럭)을 모방하는 데 사용할 수 있습니다.

[뒤로]: 차량 모델에 사용됩니다.

[Steering Speed Turn], [Steering Speed Reset], [Throttle Speed Go], [Throttle Speed Reset], [Brake Speed Go] 및 [Brake Speed Reset]은 [키 설정] 기능. 키로 실시간 값을 조정하면 창이 팝업됩니다.



### 채널 속도 - 스티어링

기능 설정:

[회전 속도]: 스티어링 휠이 중립 위치에서 최대 트래블로 이동할 때 채널 출력 속도를 줄입니다.

[복귀 속도]: 핸들이 중앙 위치로 돌아올 때 채널 출력 속도를 늦춥니다.

1. [회전 속도] 또는 [복귀 속도]를 클릭하세요. 이 항목은 선택하면 강조 표시됩니다.
2. "+" 또는 "-" 아이콘을 클릭하여 필요에 따라 응답 시간을 변경합니다. 조정 시간을 가속화하거나 느리게 하려면 "+" 또는 "-" 아이콘을 누르십시오.
3. 설정이 예상대로 정상적인지 확인합니다.

진행 표시줄 1: 지연 후 채널 출력 속도를 보여줍니다 (오른쪽 참조).

진행 표시줄 2: 지연이 적용되기 전의 실제 속도를 보여줍니다 (오른쪽 참조).



### 채널 스피드백/브레이크

이 기능은 일반 모드에서만 적용됩니다. 이 기능은 배송 모드에서는 표시되지 않습니다.

기능 설정:

[Go Speed]: 스로틀 브레이크의 속도를 설정합니다.

[복귀 속도]: 스로틀 브레이크가 중앙 위치로 복귀하는 속도를 설정합니다.

1. [속도 이동] 또는 [귀환 속도]를 클릭하세요. 이 항목은 선택하면 강조 표시됩니다.
2. "+" 또는 "-" 아이콘을 클릭하여 필요에 따라 응답 시간을 변경합니다. 조정 시간을 단축하려면 "+" 또는 "-" 아이콘을 누르십시오.
3. 설정이 예상대로 정상적인지 확인합니다.

진행 표시줄 1: 지연 후 채널 출력 속도를 표시합니다(왼쪽 그림 참조).

진행 표시줄 2: 지연이 적용되기 전의 실제 속도를 보여줍니다 (왼쪽 그림 참조).



## 채널 속도 - 전면/스로틀

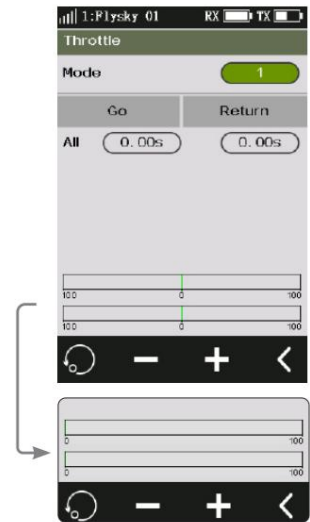
이 기능은 스로틀 시작 및 중앙으로 복귀의 지연을 설정하는 데 사용됩니다.

[Go Speed]: 스로틀 가속 속도를 설정합니다.

[복귀 속도]: 스로틀이 중앙 위치로 복귀하는 속도를 설정합니다.

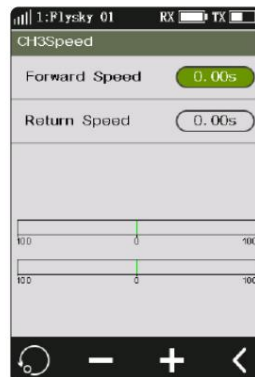
설정:

1. 설정이 필요한 옵션을 클릭하세요. 이 항목은 선택하면 강조 표시됩니다.
2. "+" 또는 "-" 아이콘을 클릭하여 필요에 따라 응답 시간 또는 해당 포인트의 백분율을 변경합니다. 해당 값의 조정을 가속화하려면 "+" 또는 "-" 아이콘을 누르십시오.
3. 설정이 예상대로 정상인지 확인합니다.



## 채널 속도 - CH3-CH8

이 기능은 CH3-CH8 정방향 및 중앙 복귀 지연 시간을 설정하는 데 사용됩니다.



## 6.12 믹싱

이 기능을 사용하면 [4WS 믹싱], [브레이크 믹싱] 및 [믹스 프로그래밍]의 3가지 믹싱 기능을 설정할 수 있습니다.

### 4WS 믹싱

차량의 조향을 제어하는 휠, 앞, 뒤 또는 네 바퀴 모두를 설정하는 데 사용됩니다.

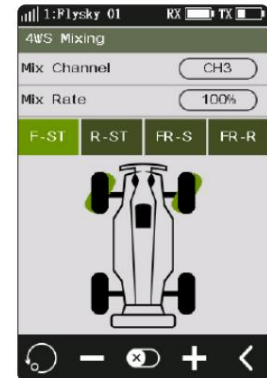
이 기능은 앞바퀴와 뒷바퀴 모두에 조향 장치가 있는 크롤러에 적용됩니다.

기본적으로 이 기능에서는 앞바퀴 조향이 사용됩니다.

[믹싱 비율]: 스티어링 채널 믹싱에서 믹싱 채널로의 믹싱 양을 설정합니다. 조정 범위는 0-100%입니다.

설정:

1. [믹싱 채널] 우측의 [Ch3]을 클릭합니다. 해당 채널의 오른쪽을 클릭하세요. 선택 후 채널이 점유됩니다. 클릭하면 이전 수준 인터페이스로 돌아갑니다.



- 각 채널에는 하나의 믹싱 기능만 할당할 수 있습니다. 그것은 허용되지 않습니다 다른 Func Assign 채널과 충돌합니다. 선택한 채널에 다른 믹싱 기능이 할당되면 시스템은 팝업 창 알림을 제공합니다.
2. "+" 또는 "-" 아이콘을 클릭하여 필요에 따라 비율을 변경합니다. 비율 조정을 가속화하려면 "+" 또는 "-" 아이콘을 누르십시오.
  3. 필요에 따라 조향 유형을 선택합니다. [Assign] 기능에서 [Steering Mix Mode]를 선택하고 SW 키를 할당하여 4가지 다른 기능을 전환할 수 있습니다. 또는 [스티어링 믹스 리어], [스티어링 믹스 동일] 또는 [스티어링 믹스 리버스]를 선택하여 SW 키를 통해 이 기능과 [스티어링 믹스 프론트] 간의 빠른 전환을 실현할 수 있습니다.
  4. 아이콘을 클릭하여 이 기능을 활성화합니다. 이 기능이 활성화되면 아이콘이 로 변경됩니다.
  5. 설정이 예상대로 정상인지 확인합니다.

### 브레이크 믹싱

이 기능에는 브레이크를 제어하기 위해 여러 서보를 사용하기 위해 두 세트의 브레이크 혼합 제어가 있습니다. 예를 들어, 서로 다른 서보를 사용하여 전방 및 후방 브레이크를 제어하는 모델.

모델이 여러 채널을 사용하여 브레이크를 함께 제어하는 경우 이 기능을 사용하여 스로틀 채널의 믹스 채널로 브레이크 채널을 제어할 수 있습니다.

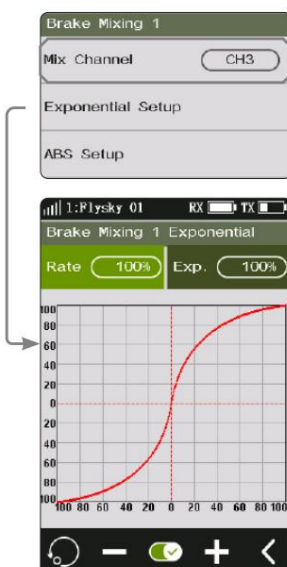
설정:

1. [Brake Mixing 1: Off] 옵션을 클릭하여 하위 메뉴로 들어갑니다.
2. [믹스 채널] 우측의 [CH3]을 클릭합니다. 필요에 따라 오른쪽에서 해당 채널을 클릭합니다. 이 채널은 선택 후 점유됩니다. 클릭하면 이전 수준 인터페이스로 돌아갑니다.

- 각 채널에는 하나의 믹싱 기능만 할당할 수 있습니다. 그것은 허용되지 않습니다 다른 Func Assign 채널과 충돌합니다. 선택한 채널에 다른 믹싱 기능이 할당되면 시스템은 팝업 창 알림을 제공합니다.

3. [EXP] 및 [ABS] 기능을 설정하는 단계에 따라 설정을 수행합니다.
4. 서보 표시 기능을 사용합니다. 설정이 예상대로 정상적인지 확인하십시오.

[Key Settings]에서 브레이크 믹싱에 해당하는 메뉴를 선택하고 조정을 위해 VR, TR 키 또는 노브를 할당할 수 있습니다. 키로 조정하는 동안 실시간 값을 보여주는 팝업 창이 나타납니다. [Brake 1 EXPs], [Brake 1 ABS] 또는 [Brake 2 EXP], [Brake 2 ABS]를 선택하여 두 세트의 브레이크 믹싱 기능을 빠르게 활성화/비활성화하기 위한 SW 키를 할당합니다.





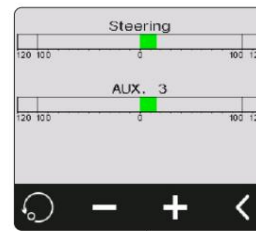


## 프로그래밍 믹스

믹싱 기능은 총 8개의 믹싱 관계 그룹을 포함하는 채널 간의 믹스 제어 관계를 설정하는 데 사용할 수 있습니다.

설정:

1. 필요에 따라 [Mix 1] 또는 기타 믹싱 옵션을 클릭하여 설정 인터페이스로 들어갑니다.
2. 로 변경을  아이콘을 클릭하여 이 기능을 활성화합니다. 이 기능이 활성화되면 아이콘이 클릭합니다. .
3. [마스터 채널]을 클릭하고 목록에서 기본 채널을 선택합니다. 기본 채널은 보조 채널에 영향을 미칩니다.
4. [슬레이브 채널]을 클릭하고 목록에서 보조 채널을 선택합니다.
5. 필요에 따라 [로우 사이드 믹스] 또는 [하이 사이드 믹스]를 선택합니다. "+" 또는 "-" 아이콘을 클릭하여 퍼센트를 변경하여 로우 사이드 또는 하이 사이드 믹스의 방향을 조정합니다. 활성화된 경우 아이콘을 클릭하여 메뉴로 돌아갑니다.
6. [오프셋]을 클릭합니다. 그런 다음 "+" 또는 "-" 아이콘을 클릭하여 기본 채널 및 보조 채널과 관련된 오프셋을 변경합니다.



7. 위의 작업을 반복하여 다른 믹싱 컨트롤을 설정합니다.

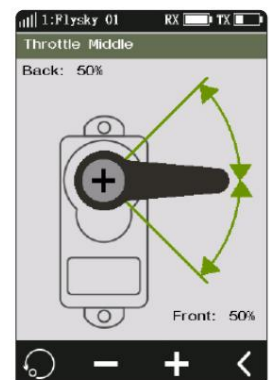
[Assign] 기능에서 VR, TR 키 또는 노브를 할당하여 [Low Side Mixing], [High Side Mixing] 및 [Offset] 비율의 프로그래밍된 믹싱 컨트롤의 8개 그룹을 조정합니다. 키를 누르면 조정에 팝업 창이 나타나 실시간 값을 표시합니다. 또한 SW 키를 사용하여 Mix 1 ~ Mix 8 기능을 빠르게 활성화 또는 비활성화할 수 있습니다.

## 6.13 스로틀 중간

스로틀 중간 기능은 스로틀과 브레이크의 중립 위치를 설정하여 일부 모델의 불균등한 스로틀 트래블 및 브레이크 트래블 문제를 수정하는 데 사용됩니다. 중립 위치가 올바르게 설정되지 않은 경우 모델은 전원을 켜 직후 가속 및 주행을 시작할 수 있습니다.

설정:

1. "+" 또는 "-" 아이콘을 클릭하여 필요에 따라 백분율을 변경합니다.
2. 설정이 예상대로 정상인지 확인합니다.





## 6.14 TH 중립

스로틀 중립은 스로틀 채널에 대해 구성 가능한 데드 존을 생성합니다.

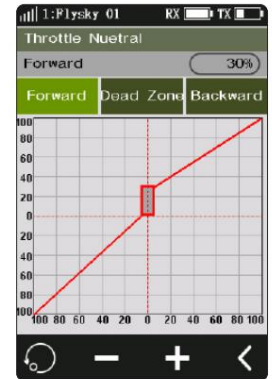
[Forward]: 데드 존이 스로틀 존까지 확장되는 거리입니다.

[Dead Zone]: 트리거가 임계값을 통과할 때 채널이 시작되는 지점입니다.

[Backward]: 데드 존이 제동 존까지 확장되는 거리입니다.

설정:



1. "Forward", "Dead Zone" 또는 "Backward"를 터치하여 선택합니다.
2. + 및 - 아이콘을 사용하여 필요에 따라 백분율을 변경합니다.
3. 필요에 따라 다른 설정으로 반복합니다.
4. 모든 것이 예상대로 작동하는지 테스트합니다.

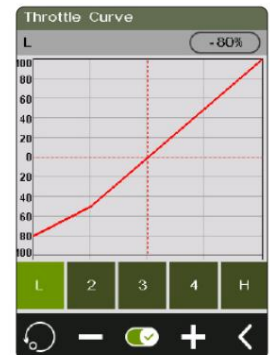


## 6.15 TH 곡선

스로틀 곡선 기능은 다양한 위치에서 스로틀의 응답 속도를 조정하는 데 사용됩니다. 기본적으로 비활성화되어 있고 스로틀 곡선이 선형으로 출력됩니다.

설정:

1. [ASSIGN] 기능에서 스로틀 커브에 대한 스위치를 할당했습니다.
2. 터치  아이콘을 눌러 기능을 활성화합니다. 활성화되면 아이콘이  로 변경됩니다.
3. 포인트를 터치합니다.
4. + 및 - 아이콘을 사용하여 필요에 따라 포인트 위치를 높이거나 낮춥니다.
5. 필요에 따라 다른 점에 대해서도 반복합니다.
6. 모든 것이 예상대로 작동하는지 테스트합니다.



## 6.16 유힬 상태



스로틀 아이들 업은 실속하는 연료 기반 엔진을 사용하는 모델에 사용됩니다.

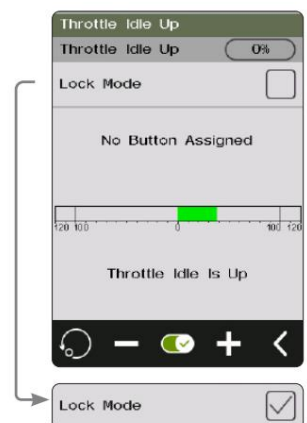
0 스로틀로 남겨두면, 공회전은 엔진이 실속을 방지하기 위해 항상 약간의 스로틀이 있는지 확인합니다.

이 기능을 활성화하려면 스위치/버튼에 할당해야 합니다.

이 기능은 종료 후 재설정됩니다. 이 기능을 다시 켜 후 다시 시작해야 합니다.

설정:

1. 2로 변경  아이콘을 클릭하여 이 기능을 활성화합니다. 이 기능이 활성화되면 아이콘이  을 클릭합니다.
- 다. 시스템이 [키 설정] 기능으로 이동합니다 (이 기능 할당에 해당 스위치를 할당하려면 [6.8 할당] 기능을 참조하십시오).
3. "+" 또는 "-" 아이콘을 클릭하여 필요에 따라 백분율을 변경합니다.





## 6.17 ENG 컷

엔진 컷이 버튼을 통해 트리거되면 스로틀 채널을 미리 정의된 위치로 설정합니다.

이 기능을 활성화하려면 스위치/버튼에 할당해야 합니다.

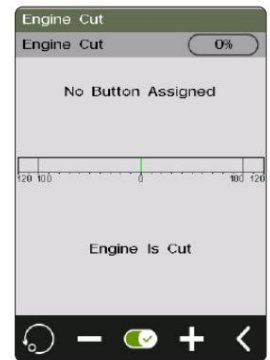
이 기능은 종료 후 재설정됩니다. 이 기능을 다시 켜 후 다시 시작해야 합니다.

설정:

1. 이 기능을  하려면 아이콘을 클릭합니다. 이 기능이 활성화되면 아이콘이  로 바뀝니다.

2. 시스템이 [Assign] 기능으로 점프합니다 (이 Func Assign에 해당 스위치를 할당하려면 [6.8 Assign] 기능을 참조하십시오).

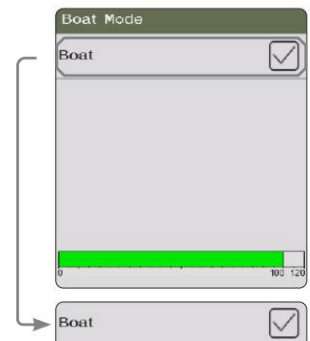
3. "+" 또는 "-" 아이콘을 클릭하여 필요에 따라 백분율을 변경합니다.



## 6.18 보트



이 기능은 모형을 사용하는 경우에만 사용됩니다. 이 기능이 활성화되면 스로틀 채널이 가장 낮은 위치로 설정되고 브레이크 기능이 비활성화됩니다.


이 기능을 활성화하려면 [보트]를 선택하여 보트 모드로 전환합니다. 전환이 성공하면 [일반 모드]가 [보트 모드]로 변경됩니다. 확인란이 선택됩니다.




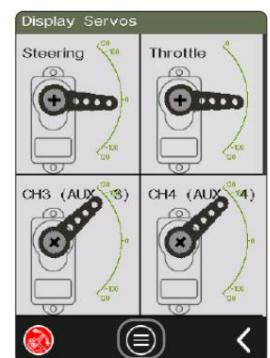
## 6.19 디스플레이

이 기능은 모델의 채널 출력을 표시하며 출력 및 서보 범위를 테스트하는 데 사용할 수 있습니다.

아이콘을 눌러  테스트 모드를 시작합니다. 그러면 전체 동작 범위에서 모든 채널이 천천히 이동합니다. 아이콘을 눌러 서보 테스트 모드를 끕니다. 

 경고	• 테스트 기능이 활성화되어 있는 동안 모델 엔진의 전원이 꺼져 있는지 확인하십시오.
--	---

아이콘을  하여 채널 디스플레이 인터페이스로 들어갑니다. 이 목록에서 모든 채널의 데이터 진행률 표시줄과 채널의 백분율 데이터를 볼 수 있습니다.



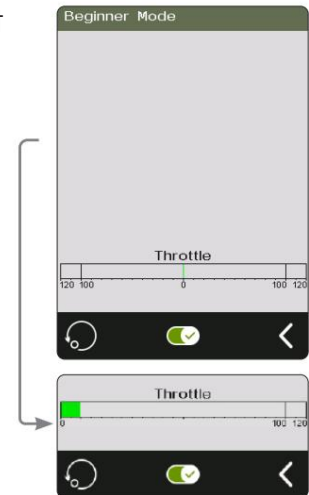
## 6.20 초급

초보자 모드는 스로틀 서보의 양을 제한하여 작업의 안전성을 향상시키는 엔트리 레벨 플레이어에게 적합합니다.

이 기능은 기본적으로 숨겨져 있습니다. 수동으로 활성화해야 합니다.

설정:

- 1.[MODEL] 메뉴바의 [Custom Main Menu] 메뉴에서 [Beginner] 체크박스를 선택합니다. 선택 후 이 기능은 메뉴 인터페이스에 표시됩니다.
2. 메뉴에서 기능을 찾아 아이콘을 클릭하여 이 기능을 활성화합니다. 이 기능이 활성화되면 아이콘이 변경됩니다.



브레이크 모드 없음

## 6.21 SVC

이 기능으로 구성된 수신기는 INR4-GYB(내장 자이로스코프) 및 GMR(자이로스코프 인터페이스 포함)입니다.

[뉴트럴 캘리브레이션]: 자이로스코프가 스티어링을 캘리브레이션하고 스로틀을 뉴트럴하게 조정하여 차량이 정상 주행할 때 최상의 주행 조건을 만드는데 사용됩니다.

- 지능형 차량 제어 기능을 활성화하기 전에 설정을 조정해야 합니다.  
차량의 스티어링 서보 볼륨, 중립 트림 및 스로틀 중립을 최상의 주행 조건으로 설정합니다. 완료 후 중립 캘리브레이션을 위한 [스마트 차량 제어] 기능을 시작합니다. 트림 또는 스로틀 곡선을 변경할 때마다 중립 위치를 보정해야 합니다. 조정 과정에서 스티어링 스로틀은 중립 정지 상태에 있어야 합니다.

[Reverse]: 방향 채널의 믹스 컨트롤에서 자이로스코프의 양과 음의 방향을 설정할 수 있습니다.

[ESP 모드]: 모델 지원 안정성에 사용됩니다. 일반/잠금의 두 가지 모드를 사용할 수 있습니다.

정상: 차량이 요잉 또는 조향 중일 때 자이로스코프는 자동으로 반대 보상을 제공하여 서보를 제어하여 서보를 안정적으로 유지하거나 생성된 각속도에 따라 드리프트를 방지합니다.

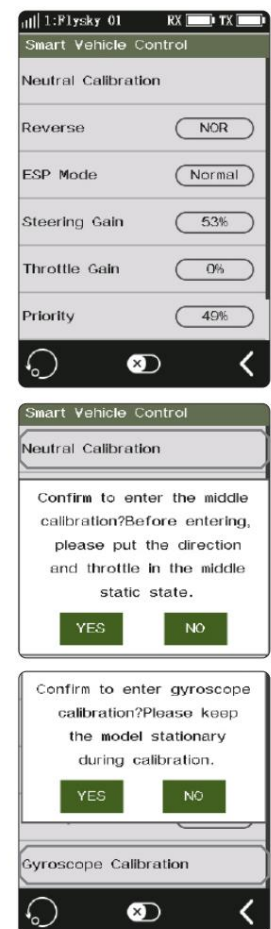
잠금: 스티어링 휠이 중앙으로 복귀하면 차량이 요잉할 때 자이로스코프가 요 각도에 따라 반대 방향으로 서보를 제어하여 예상 방향으로 돌아가도록 합니다 (스티어링 휠이 아닌 경우 "잠금 모드"에서 중앙으로 복귀하는 경우 "일반 모드"와 동일합니다.)

[Steering Gain]: 믹싱 방향의 감도를 변경할 때 사용합니다.



[Throttle Gain]: 믹싱 스로틀 감도를 변경하는 데 사용합니다.

[우선순위]: 조향에서 스티어링 휠 제어와 자이로스코프 간의 제어 비율, 즉 회전 반경을 설정하는 데 사용됩니다. 스티어링 휠을 이용한 방향 선회에서는 자이로스코프 믹싱의 영향으로 스티어링 각도가 감소합니다. 값이 0%일 때 믹싱 컨트롤이 가장 강합니다. 즉, 회전 반경이 가장 큼니다. 값이 100%일 때 혼합 제어는 0, 즉 회전 반경이 가장 작습니다.

[자이로스코프 보정]: 바인딩을 통해 자이로스코프를 활성화하거나 교체 후 필요한 자이로스코프 보정을 처음으로 사용합니다. 모델은 안정적이고 정지된 상태를 유지합니다. 보정을 클릭합니다. 수신기 가 두 번 깜박이고 자동으로 종료됩니다. 이것은 보정이 성공했음을 나타냅니다.



설정:

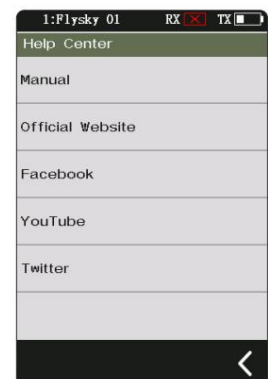
1.  이 fu, knction을 활성화하는 아이콘입니다. 이 기능이 활성화되면 아이콘이 자이로스코프  .
    - 가 연결되지 않은 경우 이 기능을 활성화할 수 없으며 "현재 수신기가 자이로스코프에 제대로 연결되지 않았습니다"라는 메시지가 표시됩니다.
  2. [중립 보정]을 클릭합니다. "중립 보정으로 들어가시겠습니까? 진입하기 전에 스티어링과 스로틀을 중립 정지 상태로 두십시오"라는 팝업 상자가 나타납니다. "예"를 클릭하십시오. 트랜스미터가 교정 상태로 들어갑니다. 시스템은 소리 알림과 함께 성공적인 보정 메시지를 표시합니다.
  3. 동작의 방향을 바꾸고 싶다면 [Reverse]를 클릭하세요. 기능이 역방향으로 설정된 경우 "역방향"이 표시됩니다.
  - EPS 교체 방법은 위와 동일합니다.
  4. 이 기능에서 [Steering Gain], [Throttle Gain] 및 [Priority]의 백분율을 설정할 수도 있습니다. 조정 가능한 백분율 범위는 0%에서 100%입니다. 옵션을 선택한 후 "+" 또는 "-" 아이콘을 클릭하여 백분율을 변경합니다.
  5. 인터페이스의 아래쪽으로 밀니다. [자이로스코프 보정]을 클릭합니다. "보정을 시작하시겠습니까?"라는 팝업 상자가 나타납니다. 시스템은 소리 알림과 함께 성공적인 보정 메시지를 표시합니다.
- 자이로스코프를 교정할 때 모델이 안정적이고 정지된 상태인지 확인하십시오.

## 6.22 도움말

이 기능을 통해 사용 설명서를 얻으려면, 사용자는 인터페이스에 나열된 소셜 계정을 통해 당사에 연락할 수 있습니다.

설정:

1. [도움말 센터]를 터치하여 입장하세요.
2. 보고 싶은 항목을 터치하면 해당 QR 코드가 표시됩니다.
3. QR코드를 스캔하면 관련 정보를 얻을 수 있습니다. 그런 다음 을 클릭하여 이전 인터페이스로 돌아갑니다.



## 7 수신 설정

### 7.1 바인드 세트

이 기능은 송신기를 바인딩 상태로 조정하여 수신기를 바인딩하는 데 사용됩니다. 특정 바인드 지침은 "4.2 바인드" 섹션을 참조하십시오.



### 7.2 조향력

이 기능은 수신기 서보가 조향될 때 조향력의 양을 조정하는 데 사용됩니다.

이 기능은 송신기 RF 설정이 [Mini-Z(FHSS)]로 설정된 경우에 설정할 수 있습니다. RF가 다른 표준으로 설정되면 숨겨집니다.

설정:

1. "+" 또는 "-"를 클릭하여 조향력의 백분율을 변경합니다. 조정 범위는 0-100%이고 조정 단계는 1%입니다. [Assign] 기능에서 TR/VR 키 또는 노브를 할당하여 조정할 수도 있습니다.



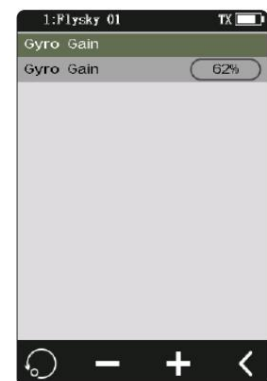
### 7.3 자이로 게인

이 기능은 수신기에서 자이로스코프의 감도를 조정하는 데 사용됩니다.

이 기능은 송신기 RF 설정이 [Mini-Z(FHSS)]로 설정된 경우에 설정할 수 있습니다. RF가 다른 표준으로 설정되면 숨겨집니다.

설정:

1. "+" 또는 "-"를 클릭하여 자이로스코프 감도의 백분율을 변경합니다. 조정 범위는 0-100%이고 조정 단계는 1%입니다. [Assign] 기능에서 TR/VR 키 또는 노브를 할당하여 조정할 수도 있습니다.



## 7.4 RX 인터페이스 프로토콜

수신기 출력 모드를 설정하는 기능입니다.

적용된 수신기가 FGr4, FGr4S, FGr4P, FTr4, FTr10 및 FTr16S인 경우 [Output]은 PWM 또는 PPM으로 설정할 수 있습니다. [시리얼 프로토콜]은 i-BUS 또는 S.BUS로 설정할 수 있습니다 (특정 i-BUS 설정은 [7.5 i-BUS 설정] 참조).

설정:

1. [수신기 인터페이스 프로토콜]을 클릭합니다.
2. 해당 기능의 우측을 클릭하세요. 클릭하면 이전 수준 인터페이스로 돌아갑니다.

수신기 NPA/NPB/NPC/NPD 인터페이스의 출력 모드는 적용된 수신기가 다른 향상된 수신기일 때 설정할 수 있습니다.

기본 수신기의 NPA/NPB/NPC/NPD 인터페이스의 경우 출력 모드에는 PWM, PPM, S.BUS, i-BUS 입력, i-BUS 출력 및 i-BUS2가 포함됩니다.

- NPA 인터페이스가 PPM 출력으로 설정된 경우 다른 인터페이스는 PWM, S.BUS, i-BUS 입력, i-BUS 출력 및 i-BUS2 신호 출력.

2차 수신기 NPA/NPB/NPC/NPD 인터페이스의 출력 모드는 PWM, PPM, S.BUS, i-BUS out 및 i-BUS2입니다.

- RX i-BUS 2 HUB 시뮬레이터 기능이 비활성화되면 여러 개의 새 포트에서 PPM, S.BUS, i-BUS 입력, i-BUS 출력 및 i-BUS 2 신호에 대해 한 번만 선택할 수 있습니다. 예를 들어 NPA가 i-BUS 출력으로 설정되어 있으면 NPD/NPC/NPB/NPA가 i-BUS 출력으로 설정되지 않아야 합니다.
- i-BUS와 i-BUS 2 전송 정보의 동시 충돌은 금지. 새 포트가 i-BUS out 또는 i-BUS in으로 설정되면 다른 새 포트는 i-BUS 2로 설정되지 않아야 합니다. 새 포트가 i-BUS 2로 설정되어 있으면 다른 새 포트는 다음으로 설정하면 안 됩니다. i-BUS 출력 또는 i-BUS 입력.
- RX i-BUS 2 HUB 에뮬레이터 기능이 활성화되면 NPA ~ PWM, NPB ~ PWM, NPC ~ i-BUS 2 HUB 및 NPD ~ i-BUS와 같은 한 가지 유형의 신호로 여러 개의 새 포트를 설정할 수 있습니다. 2 허브.

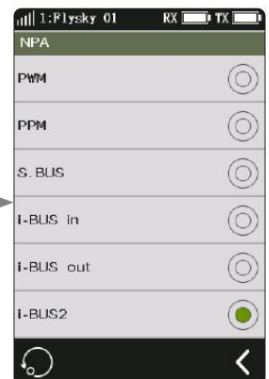
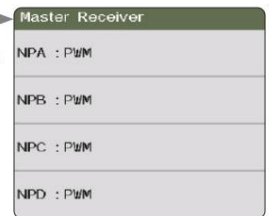
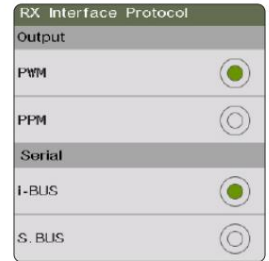
[i-BUS in]: i-Bus 센서에 연결합니다.

[i-BUS out]: i-Bus 확장 수신기 또는 기타 i-Bus 신호 인식 장치에 연결합니다.

[i-BUS2]: 수신기 i-Bus2 HUB 시뮬레이터 기능이 비활성화된 경우 1개의 i-BUS2 신호 출력만 허용됩니다. 수신기 i-BUS2 HUB 시뮬레이터 기능이 활성화되면 1-4개의 i-BUS2 신호 출력을 선택할 수 있습니다.

설정:

1. [수신기 인터페이스 프로토콜]을 클릭합니다. 바인드 설정이 이중 수신기 모드일 때 기본 수신기 또는 보조 수신기를 선택하여 하위 메뉴로 들어갑니다.
2. [NPA] 또는 기타 옵션을 선택합니다. 해당 기능의 오른쪽을 클릭합니다.



## 7.5 안전장치

이 기능은 수신기가 신호를 잃어 더 이상 제어할 수 없는 경우 모델과 사용자를 보호하는 데 사용됩니다.

4개의 채널 목록이 안전 장치 메뉴 아래에 표시됩니다. 채널 옆에 [Free]가 표시되면 모델이 신호를 잃은 후 안전 장치가 시작되기 전의 마지막 위치를 계속 유지한다는 의미입니다. 백분율이 표시되면 모델이 신호를 잃은 후 신호가 들어오면 채널이 해당 위치로 이동하여 그대로 유지됩니다.

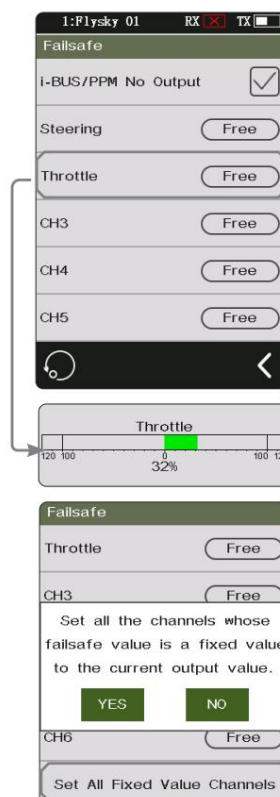
1. [Failsafe] 인터페이스에서 [i-BUS/PPM No Output] 오른쪽에 있는 아이콘을 클릭합니다. 취소 후 해당 i-BUS/PPM 신호는 모델이 신호를 잃으면 출력이 되지 않습니다.

2. 원하는 채널을 선택하여 이 채널 설정 인터페이스로 들어갑니다. 해당 기능의 오른쪽을 클릭합니다.

3. 해당 채널의 스로틀 트리거, 스티어링 휠, 버튼 또는 노브를 원하는 설정 위치로 이동하고 유지합니다. 아이콘을 클릭하면 설정이 완료됩니다.

[모든 고정 값 채널 설정]을 사용하여 동시에 모든 채널에 대한 안전 장치를 설정할 수도 있습니다.

이 기능은 페일세이프가 활성화된 채널에 대해서만 설정할 수 있습니다.



참고: 가스 구동 모델은 안전 장치 설정과 관련하여 약간 다릅니다.

가스 구동: 차량의 브레이크에 페일세이프를 설정하는 것을 권장합니다.

배터리 전원: 1. 페일세이프는 차량을 정지시키도록 설정하는 것, 즉 차량의 스로틀 채널 값을 중립 위치로 설정하는 것을 권장합니다.

2. 신호 손실 시 자동 브레이크로 Failsafe를 설정할 수도 있습니다.

- 일부 ESC는 브레이킹을 역으로 사용하기도 하므로 모델에 확인하십시오.

## 7.6 서보 주파수

이 기능은 채널 데이터 PWM 신호의 주파수를 선택하는 데 사용됩니다. 이 기능에는 아날로그 서보(95Hz), 디지털 서보(380Hz) 및 사용자 지정 주파수가 포함됩니다. 사용하는 서보에 따라 올바른 출력 주파수 값을 선택하거나 설정할 수 있습니다. 기본적으로 시스템은 디지털 서보를 채택합니다. 사용자 정의 주파수 조정 범위는 50-400Hz입니다.

서보 응답 속도는 연결된 수신기에 따라 약간 다릅니다.

클래식 수신기에 연결하려면:

1. [서보 주파수]를 클릭 합니다. 해당 기능의 오른쪽에 있는 을 클릭합니다.

- 송신기 RF 설정이 [AFHDS3 단방향]으로 설정된 경우 서보 응답 속도를 수정한 후 종료 버튼을 누릅니다. 시스템은 "바인드 또는 재바인드 후 적용됩니다. 정말로 바인드하시겠습니까?"라는 메시지를 표시합니다.

3. [사용자 지정 주파수]를 선택한 경우 "+" 또는 "-"를 클릭하여 주파수를 조정합니다.





항상된 수신기에 연결하려면:

[SR]: 서보 응답 속도의 사양 중 하나입니다(PWM 주파수는 833Hz).

[SFR]: 서보 응답 속도의 사양 중 하나입니다(PWM 주파수는 1000Hz).

[무선 주파수와 동기화]: 저주파의 디지털 신호는 무선 주파수의 디지털 신호와 동기화됩니다.

참고: 기존의 서보 응답 속도(PWM 주파수)는 50-400Hz입니다. SR 및 SFR을 선택하면 전체 시스템의 지연이 크게 개선됩니다. 적응된 서보가 해당 주파수를 지원하는지 확인하십시오. 그렇지 않으면 서보가 제대로 작동하지 않거나 서보가 손상될 수 있습니다.

1. [서보 주파수1] 메뉴를 클릭합니다. [방향: 디지털 서보] 또는 기타 옵션을 클릭하여 기능 설정 인터페이스로 들어갑니다.
2. 적응된 수신기의 실제 상태에 따라 해당 서보 응답 속도의 오른쪽을 클릭합니다. 클릭하면 이전 수준 인터페이스로 돌아갑니다.

[RF와 동기화] 오른쪽에 있는 확인란을 클릭합니다. 아이콘이 로 변경됩니다. 이 기능의 서보 응답 속도는 확인 후 RF에 동기화됩니다.

3. [사용자 지정 주파수]를 선택한 경우 "+" 또는 "-"를 클릭하여 주파수를 조정합니다.



## 7.7 i-BUS 설정

이 기능은 i-BUS 확장 모듈을 설정하는 데 사용됩니다.

i-BUS 기능은 주로 서보 확장에 사용됩니다. 케이블이 너무 짧거나 서보 수가 수신기의 출력을 초과하는 경우 i-BUS 모듈은 확장을 위한 편리한 옵션을 제공합니다. i-BUS 수신기를 사용하는 경우 서보에 충분한 전원이 공급되도록 별도로 전원을 공급해야 합니다.



FS-CEV04 도식(FGr4)



FS-CEV04 도식(FGr4S)

설정: 1.

송신기를 켜고 [SYSTEM]을 입력하고 [Channel Number Definition]을 터치하고 설정할 채널 수를 선택합니다(옵션 4, 6, 8 채널, 시스템 기본값은 8 채널).

2. [RX SET]으로 이동하여 송신기와 수신기를 바인딩합니다(자세한 내용은 사용 설명서 참조).

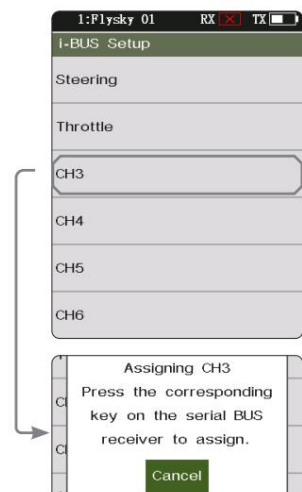
3. [RX Interface Protocol]을 터치하여 "i-BUS"를 선택합니다. ("Sensor"를 선택하면 수신기의 i-BUS 포트는 채널 확장에 사용할 수 없습니다.)

4. FS-CEV04를 FGr4/FGr4S 수신기 "i-BUS 출력" 포트에 연결합니다.

5. "i-BUS 설정"을 터치하고 할당할 채널을 선택합니다. ("채널 X"를 터치하면 시스템에 "채널 X 할당, 할당할 직렬 버스 수신기의 해당 키를 누르십시오"가 표시됨) 적절한 도구를 사용하십시오. FS-CEV04의 K1, K2, K3 또는 K4 버튼을 눌러 선택한 채널을 C1, C2, C3 또는 C4에 할당합니다. 성공하면 트랜스미터에 "인터페이스 X / 서보 X에 할당된 채널"이 표시됩니다.

6. 서보를 해당 포트에 연결하고 예상대로 작동하는지 확인합니다.

7. 필요에 따라 위의 단계를 반복합니다.



## 7.8 PWM 컨버터 구성

이 기능을 사용하면 해당 수신기를 PWM 변환기 (이하 보조 수신기라고 함)로 구성할 수 있습니다.

설정:

참고: 수신기를 종료하십시오.

1. 수신기를 바인드 상태로 설정합니다.

2. 송신기를 켭니다. [Config PWM Converter] 메뉴로 들어갑니다. [i-BUS to PWM]의 오른쪽을 클릭합니다. 이 기능을 사용하면 해당 수신기를 PWM 변환기 (이하 보조 수신기라고 함)로 구성할 수 있습니다.

3. [채널 시작]을 클릭하여 하위 메뉴로 들어가 해당 채널을 수신기의 첫 번째 인터페이스 출력으로 선택합니다. 클릭하면 이전 수준 인터페이스로 돌아갑니다.

4. [서보 주파수]를 클릭하여 하위 메뉴로 들어갑니다. 오른쪽에서 해당 옵션을 클릭합니다. 서보의 주파수를 사용자 정의할 수 있습니다. 범위는 50Hz ~ 400Hz입니다.

• i-BUS2 to PWM을 선택하면 2, 3단계의 작업이 필요하지 않습니다.

5. [구성 시작]을 클릭합니다. 시스템이 바인드 상태로 들어갑니다. 보조 수신기 표시등이 두 번 깜박이고 꺼집니다.

성공적인 구성을 나타냅니다. 수동으로 이전 수준 인터페이스로 돌아가려면 클릭합니다.

6. RX는 TX와의 바인드를 완료하기 위해 바인드 상태로 다시 진입합니다. 성공 후 수신기는 정상적인 사용을 재개할 수 있습니다.

• 새 포트 A만 i-BUS2 신호를 선택하는지 확인합니다.

• i-BUS2 수신기가 2차 시스템으로 동작할 때 채널 할당 및 서보 응답 속도는 다음과 같습니다.  
i-BUS2 HUB 메뉴에서 설정합니다.

• 리바인드를 수행하면 2차 수신기 매개변수가 무효화됩니다. 다시 2차 수신기로 동작하는 경우 재구성이 필요합니다.



## 7.9 RSSI 출력 설정

송신기 출력 신호 세기의 채널을 설정하고 해당 채널을 통해 모델에 신호 세기를 전달하는 기능입니다.

• 송신기 신호 강도의 범위는 0-100입니다.

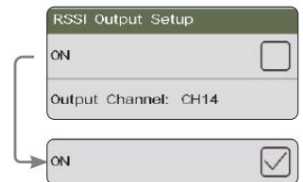
• 신호 강도가 0인 경우 신호 강도가 여전히 계산되거나 송신기가 수신기로부터 신호를 수신하지 못할 수 있습니다.

• 채널 설정 후 PWM, PPM, i-BUS out, S.BUS에 해당하는 채널은 신호 세기를 나타냅니다. 채널에 다른 기능이 할당된 경우에는 무효가 됩니다.

설정:

1. 이 기능을 활성화하려면 [켜기] 오른쪽에 있는 확인란을 선택합니다.

2. [출력 채널]을 클릭하여 해당 채널의 오른쪽을 선택하세요.



## 7.10 RX 배터리 모니터

이 기능은 수신기 배터리의 전압 상태를 감지하는 데 사용됩니다. 수신기 배터리의 실제 사용량과 오른쪽 상단의 아이콘을 통해 표시되는 배터리 잔량에 따라 배터리 전압을 높거나 낮도록 설정합니다. 송신기는 배터리 상태에 따라 즉시 경보를 보냅니다.

수신기 배터리 전압이 [경보 전압] 경보 값보다 낮으면 송신기는 "수신기 전압이 낮습니다"라고 보고합니다.

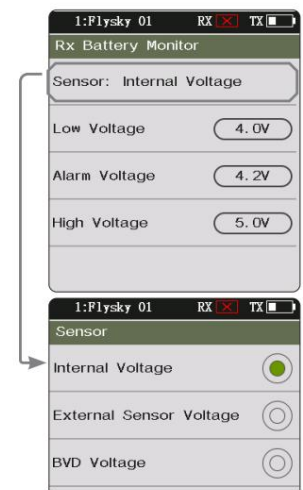
[Sensor]: Voltage 센서의 전압을 수신기의 전압으로 사용합니다. [내부 전압], [외부 센서 전압] 또는 [BVD 전압]을 선택할 수 있습니다. 선택 후 트랜스미터를 통해 표시 및 경보할 수 있습니다.

설정:

1. [외부 센서]를 클릭하여 내부 또는 외부 센서를 선택하세요.

2. [저전압], [경보전압], [고전압] 값을 설정합니다.

• [저전압]: 수신기 배터리 잔량에 해당하는 전압은 0%입니다. [High Voltage]: 수신기 배터리 잔량에 해당하는 전압은 100%입니다.



## 7.11 범위 테스트

이 기능은 송신기와 수신기 간의 무선 통신이 정상인지 테스트하는 데 사용됩니다.

실제 송신기와 수신기 사이의 원격 제어 거리가 멀기 때문에 실제로 송신기와 수신기 사이의 거리를 수백 미터 제어하여 무선 주파수가 정상인지 여부를 테스트하기 어렵습니다. 이론적으로 이 기능의 리모컨 거리는 30~40미터로 줄어듭니다. 따라서 다음 여부를 테스트할 수 있습니다.

송신기와 수신기 사이의 무선 통신은 가까운 곳에서 정상입니다.

기능이 활성화되었을 때의 거리. 이것은 테스트 시간을 절약할 수 있습니다.

설정: 1.

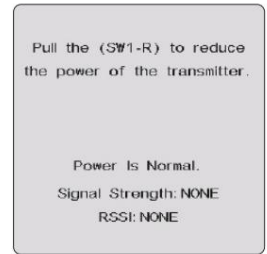
송신기와 수신기가 바인딩되어 있는지 확인합니다.

2. [Range Test] 메뉴로 진입하여 SW1-R 버튼을 누릅니다.

3. 한 사람이 송신기를 잡고 다른 사람이 모델과 함께 송신기에서 천천히 멀어지는 동안 제자리에 머물게 합니다.

- 표준 펌웨어를 사용하여 송신기가 폰 홀더와 함께 설치되었는지 확인하십시오.
- 송신기 안테나에 장애물이 없고 송신기와 수신기 사이에 물체나 간섭원이 없는지 확인하십시오.

4. 수신기의 RSSI를 확인하여 신호가 강하고 안정적인지 확인합니다.



## 7.12 BVD 전압 교정

BVD 전압은 출고 시 설정에서 보정됩니다. 이 기능은 감지된 전압과 실제 전압 사이에 과도한 편차가 있을 때 사용할 수 있습니다. BVD 전압 값은 0.5V에서 99.90V까지 조정할 수 있습니다.

• 이 기능은 클래식 수신기에서는 사용할 수 없습니다.

[Atery Voltage]는 수신기의 실시간 역변환의 배터리 전압 감지 값을 표시합니다. 이 기능은 향상된 수신기에서만 지원됩니다.

참고: 1. 이 기능은 AFHDS3 양방향 통신 프로토콜을 사용하는 BVD 지원 수신기에서 사용할 수 있습니다.

2. 듀얼 수신기 모드에서 이 기능은 기본 수신기에서만 사용할 수 있습니다.

설정:

설정하기 전에 BVD 검출 라인을 올바르게 연결한 후 캘리브레이션을 수행하십시오.

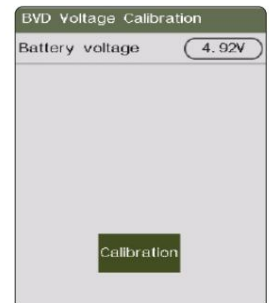
참고: 교정을 위해 멀티미터의 전압 값을 참조하십시오.

1. [BVD 전압 교정]을 클릭하여 기능 설정 인터페이스로 들어갑니다.
2. "+" 또는 "-"를 클릭하여 필요에 따라 배터리 전압 값을 변경합니다.
3. [보정]을 클릭합니다. 보정에 성공하면 팝업 창 알림에서 "예"를 클릭합니다.

• 이 기능은 Enhanced Receiver의 경우에 설정할 수 있습니다.

성공하면 센서 목록에 "BVD 전압" 정보가 추가됩니다.

참고: 조정되지 않은 경우 [BVD 전압] 값이 실시간 역변환에 표시되고 설정되면 편집된 값이 표시됩니다.



## 7.13 낮은 신호 경보

이 기능은 저신호 경보 기능을 활성화 또는 비활성화하는 데 사용됩니다.

[Low Signal Alarm] 체크 시 수신기의 신호 세기가 30 미만일 경우 시스템에서 자동으로 알람을 발생합니다.



## 7.14 업데이트 수신기

각 송신기 업데이트 후에 수신기를 업데이트해야 합니다.

설정: [수신기 업데이트]를 터치합니다.

• GMR 및 INr4와 같은 일부 수신기는 "Flysky Assistant"로 업데이트해야 합니다.

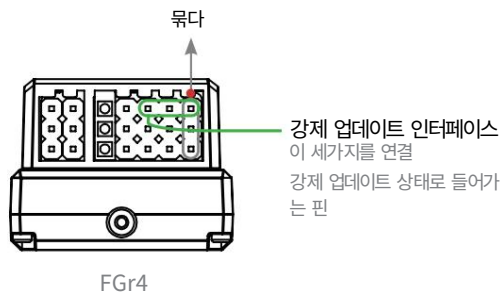
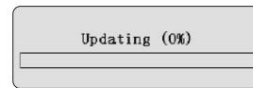
송신기가 성공적으로 코딩되고 연결이 설정되면 수신기가 최신 버전이면 팝업 프롬프트가 나타납니다. [현재 버전은 새 버전이므로 업그레이드가 필요하지 않습니다!]. 송신기가 구버전일 경우 [수신기를 업데이트하시겠습니까?]. [예]를 클릭하여 수신기를 업데이트합니다.

수신기와 송신기가 연결되어 있지 않으면 수신기 선택 인터페이스로 들어가고(FGr8B/FGr4B는 사용 시 똑바로 세워야 함) 연결할 수신기를 확인하고 [XX를 연결하거나 XX를 활성화하십시오. 필수 업데이트 모드] [확인] 클릭!

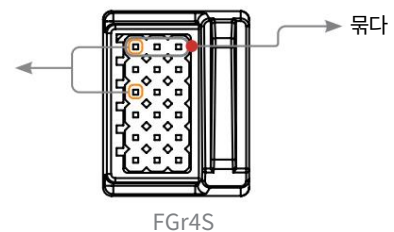


업데이트 진입 후 진행률이 100%가 되면 업데이트가 성공한 것입니다.

참고: 수신기를 업데이트하기 전에 고주파수를 업데이트해야 합니다.



강제 업데이트 인터페이스  
이 3가지를 연결  
강제 업데이트 상태로 들어가는 핀



수신기의 강제 업데이트 단계는 다음과 같습니다.

1. 바인드 케이블을 3개의 핀 헤더(위 그림 참조)에 연결합니다. 전원을 켜면 표시등이 세 번 깜박이고 한 박자 동안 멈춥니다.
2. 송신기를 켜고 [수신기 업데이트]를 선택합니다. 해당 수신기의 오른쪽을 클릭하고 팝업 상자에서 "확인"을 선택한 다음 [업데이트]를 클릭하여 업데이트 상태로 들어갑니다.
3. 업데이트가 완료되면 표시등이 천천히 깜박입니다.

• 이 절차는 FGr4/FGr4S 수신기에 적용되며 다른 수신기가 강제 입력될 수 있습니다.  
다른 방법으로 업데이트하려면 FLYSKY 웹 사이트로 이동하여 관련 수신기의 지침을 문의하십시오.

## 8. 시스템

### 8.1 언어

언어는 사용자 인터페이스의 언어를 변경합니다.

설정:

1. "언어"를 터치하여 메뉴로 들어갑니다.
2. 목록에서 언어를 선택합니다.
3. 아이콘을 터치하면 이전 메뉴로 돌아갑니다.



### 8.2 단위

길이와 온도에 사용할 단위를 선택하십시오.

길이와 온도에 사용할 단위를 선택하십시오.

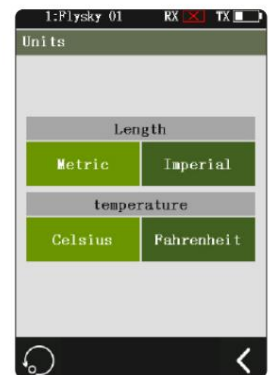
[길이]는 미터법과 영국식을 선택할 수 있습니다. 기본값은 미터법입니다.

[온도]는 섭씨와 화씨로 선택할 수 있습니다. 기본값은 섭씨입니다.

연한 녹색으로 강조 표시된 상자가 현재 선택된 설정입니다.

설정:

1. "단위"를 터치하여 메뉴로 들어갑니다.
2. 목록에서 단위를 선택합니다.
3. 아이콘을 터치하면 이전 메뉴로 돌아갑니다.



### 8.3 백라이트 조정

이 기능은 백라이트 밝기를 제어합니다.

참고: 밝기를 높이면 더 많은 전력을 사용하므로 배터리 수명이 단축됩니다.

[Backlight Timeout]: 지연 시간을 선택합니다. 즉, 아무런 동작이 없을 때 해당 백라이트 지연 시간 후 화면이 최소 밝기 상태로 감소하며 5초, 10초, 30초, 1분, 2분, 5분, 10분 백라이트 지연 및 일반 조명.

[최대 백라이트]: 조정 범위는 10%-100%입니다. "+" 또는 "-" 아이콘을 클릭하여 필요에 따라 백분율을 변경합니다.

[미니 백라이트]: 조정 범위는 0% -50% 입니다(화면이 0%에서 밝지 않음). 조정 방법은 위와 동일합니다.

선택 후 뒤로 아이콘을 클릭하여 저장으로 돌아갑니다.



## 8.4 소리

이 기능은 경보음, 전원 켜기/전원이 꺼지고 볼륨을 조절하십시오.

[볼륨]: 볼륨을 터치한 후 목록에서 원하는 볼륨을 선택합니다. 뒤로 아이콘을 터치하여 이전 메뉴로 돌아갑니다.



[시스템 사운드]: 인터페이스 오른쪽에 있는 옵션 상자를 클릭합니다. 아이콘이 로 변경되어 시스템 사운드가 활성화되었음을 나타냅니다. 시스템은 다음 시나리오에서 프롬프트 사운드를 제공합니다.

- 사용자가 송신기 기능 아이콘을 클릭하면 시스템에서 프롬프트 사운드를 제공합니다. 아이콘을 설정하거나 송신기 인터페이스를 뒤집습니다.
- 시스템은 키를 토글할 때마다 프롬프트 사운드를 제공합니다.

[시스템 사운드]: "시스템 사운드" 오른쪽에 있는 상자를 터치하여 시스템 사운드를 전환합니다. 상자에 체크 표시가 있으면 활성화된 것입니다.

- 설정된 유휴 알람 시간을 초과하여 송신기를 장기간 사용하지 않을 경우, 시스템은 지속적인 "삐" 경보를 울립니다.
- 선택된 센서의 고전압 경보 또는 저전압 경보가 초과된 경우 값을 설정하면 시스템에서 경보 프롬프트를 표시합니다.

[경보음]과 [전원 켜짐/꺼짐 소리]는 위와 같습니다.



## 8.5 진동

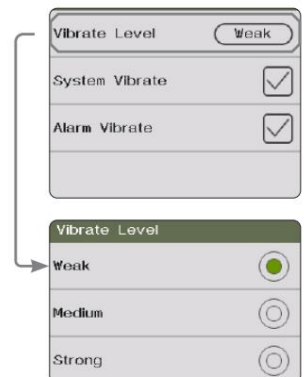
이 기능은 시스템 진동 및 알람 진동 기능을 활성화 또는 비활성화하고 진동 수준을 조정하는 데 사용됩니다.

[진동 수준]: "진동 수준"을 터치한 다음 목록에서 원하는 강도를 선택합니다. 뒤로 아이콘을 터치하여 이전 메뉴로 돌아갑니다.

[시스템 진동]: "시스템 진동" 오른쪽에 있는 상자를 터치하여 시스템 사운드를 토글합니다. 상자에 체크 표시가 있으면 활성화된 것입니다.

[알람 진동]: 인터페이스 오른쪽에 있는 옵션 상자를 클릭하여 알람 진동을 활성화합니다. 다음 시나리오에는 알람 프롬프트가 있습니다.

- 송신기를 장기간 사용하지 않아 설정된 유휴 알람을 초과했습니다. 지속.
- 선택한 센서의 고전압 경보 또는 저전압 경보가 설정을 초과했습니다. 값.



## 8.6 LED

LED 기능은 송신기의 전원 버튼 위의 LED 스트립의 색상, 전원 표시등 및 스트립의 밝기 조정을 변경할 수 있습니다.

[종류 선택]

1. LED를 끄도록 선택할 수 있습니다.
2. LED는 전원 표시에 사용할 수 있습니다 (현재 배터리 전압에 따라 다른 색상 표시).

- 하이 그린
- 중간 노란색
- 로우 레드

3. 목록에서 색상을 선택합니다.

[밝기 조절]: "+" 또는 "-" 아이콘을 터치하여 LED 밝기를 조정합니다. 설정 후 아이콘을 클릭하면 저장으로 돌아갑니다.

뒤로 아이콘을 터치하여 저장하고 종료합니다.





## 8.7 홈 화면 빠른 액세스

메인 인터페이스의 상, 하, 좌, 우 퀵슬라이딩 화면 기능을 설정하는 기능입니다. 사용자는 필요에 따라 슬라이딩 스크린 인터페이스를 사용자 정의할 수 있습니다.

[홈 화면 빠른 액세스]는 사용자가 설정 인터페이스를 빠르게 찾을 수 있도록 도와줍니다. 예를 들어, 사용자가 가 모델 작업에서 기능을 활성화한 후 랩 카운팅 시간을 확인하려는 경우 이 기능을 사용하여 타이머 인터페이스로 빠르게 들어갈 수 있습니다.

기능 설정:

1. 기능 인터페이스에 입력하고 해당 기능 옵션을 클릭하여 선택하십시오. 빠른 작동을 피하려면 NONE을 선택하십시오.
2. 뒤로 아이콘을 클릭하여 설정을 저장할 수 있습니다.



## 8.8 Main 화면 잠금 설정

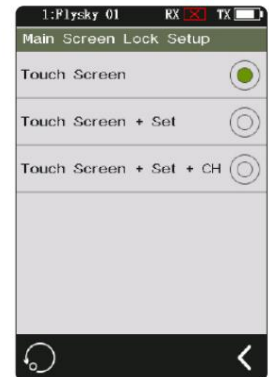
이 기능은 메인 인터페이스가 잠긴 후 송신기의 상태를 설정하는 데 사용됩니다.

[터치 스크린]: 설정한 매개변수를 변경할 수 있으므로 실수로 송신기 화면을 터치하는 것을 방지할 수 있습니다.

[터치스크린 + 설정]: 선택 후 채널만 제어 가능합니다. 이렇게 하면 다른 사람이 작업을 수행하거나 개인적인 이유로 실수로 스위치를 토글할 때 설정된 매개변수를 변경하는 것을 방지할 수 있습니다.

[터치스크린+설정+채널]: 잠금 후 모든 노브, 키 또는 트림을 사용할 수 없습니다. 이렇게 하면 다른 사람을 대신 하여 조작하거나 개인적인 이유로 실수로 스위치를 토글하여 설정 매개변수를 변경할 때 다른 사람이 채널 데이터를 수정하는 것을 방지할 수 있습니다.

필요에 따라 해당 기능의 오른쪽에 있는 아이콘을 클릭할 수 있습니다.



## 8.9 대기 시간 초과

이 기능은 유휴 경보 간격 또는 유휴 경보 없음을 설정하는 데 사용됩니다. 5가지 옵션: [없음], [3분], [5분], [10분] 및 [20분]. [없음]은 유휴 알람이 없음을 의미합니다. 경보 시간은 원하는 대로 선택할 수 있습니다. 기본값은 3분입니다.

[대기 시간 초과]를 클릭하여 설정을 입력하고 필요에 따라 알람 시간을 선택한 후 옵션 오른쪽에 있는 을 클릭합니다. 예를 들어, 알람 시간을 3분으로 설정하면 송신기가 3분 동안 유휴 상태일 때 시스템이 진동 및 오디오 알람을 울립니다. [시스템 설정]의 [8.4 소리] 및 [8.5 진동]에서 소리의 켜기/끄기 및 음량, 진동 켜기/끄기 및 정도를 설정할 수 있습니다.



## 8.10 자동 전원 끄기

송신기의 전원을 장시간 켜두면 송신기 배터리가 소진될 수 있습니다. 시스템이 송신기를 장기간 사용하지 않는 것을 감지하면 자동으로 종료됩니다.

5분 이내에 작동이 감지되지 않으면 시스템에서 작동음이 재생되지 않으며 연결된 수신기가 없으면 자동 전원 끄기가 송신기를 끕니다.

자동 전원 끄기를 전환하려면 설정 오른쪽에 있는 상자를 터치합니다. 상자에 체크 표시가 있으면 기능이 활성화된 것입니다.





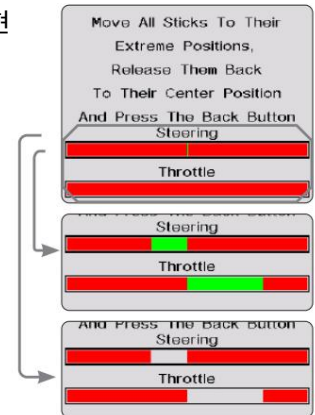
## 8.11 스틱 보정

스티크 보정은 방아쇠와 휠을 보정하여 중심과 바깥쪽 위치가 정확하도록 합니다. 녹색 막대는 채널의 현재 위치이며 보정된 범위는 배경과 같이 회색입니다.

보정: 1. 휠과

방아쇠를 각 방향으로 최대한 멀리 움직입니다.

2. 아이콘을 터치하여 저장하고 이전 메뉴로 돌아갑니다.



## 8.12 펌웨어 업데이트

송신기의 내부 소프트웨어는 Windows 컴퓨터를 통해 연결된 USB 인터페이스를 사용하여 업데이트할 수 있습니다. 이 기능이 활성화되면 트랜스미터의 모든 기능이 중지됩니다. 차량에 대한 통제력 상실을 방지하려면 이 모드에 들어가기 전에 수신기를 끄십시오.

펌웨어 업데이트 중 USB 케이블을 분리하거나 배터리 또는 송신기를 제거하지 마십시오.

설정:

1. 최신 공식 소프트웨어를 다운로드하여 엽니다.
2. USB 케이블로 송신기와 컴퓨터를 연결합니다.
3. [펌웨어 업데이트]를 터치한 후 "송신기 펌웨어를 업데이트하면 모델 데이터가 공장 기본값으로 복원될 수 있습니다. 계속하시겠습니까?" 표시됩니다.  
"예"를 터치하여 업데이트 모드로 들어갑니다.
4. 위 단계를 완료한 후 컴퓨터의 소프트웨어에서 [업데이트]를 클릭하여 업데이트를 시작합니다.



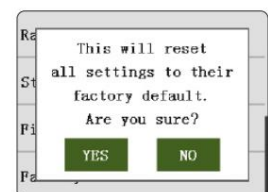
참고: 모델 데이터는 펌웨어 업데이트 후에 재설정됩니다.

## 8.13 공장 초기화

공장 초기화는 모든 송신기 설정과 기능을 공장 기본 상태로 재설정합니다.

초기화:

"공장 초기화"를 터치한 다음 메시지가 표시되면 "예"를 터치합니다.



## 8.14 노블 소개

제품 이름, 펌웨어 버전, 활성화 날짜 및 하드웨어 버전을 포함한 기본 정보가 포함되어 있습니다.

## 9. 송신기 사양

이 장에는 NB4 송신기, FGr4 수신기 및 FGr4S 수신기에 대한 사양이 포함되어 있습니다.

### 9.1 송신기 사양(NB4)

제품 모델	NB4
상품명	노벨
채널	4,6,8(펄웨어 옵션) 자동차, 보트
모델	
RF	2.4GHz
RF 전력	< 20dBm(eirp) (EU)
2.4GHz 프로토콜	AFHDS 3
거리	>300m(지상)
채널 해상도	4096
배터리	1S (4.2V) * 4300mAh 리튬 폴리머 배터리 + 2600mAh 18650 듀얼 배터리
충전 인터페이스	마이크로 USB
충전 시간	베이스 <3h / 핸들 배터리 <3.5h
수명	10h +(베이스 포함) / 4.5h+(베이스 제외)
저전압 경고	< 3.65V
안테나 유형	내장 단일 안테나 HVGA 3.5인
표시하다	치 TFT, 중국어, 영어 및 일본어 480
언어	320개
모의 실험 장치	USB 시뮬레이터
데이터 인터페이스	마이크로 USB
온도 범위	-10°C~+60°C
습도 범위	20%-95%
온라인 업데이트	예
색깔	검은색
크기	129*114*190mm
무게	520g
인증	CE, FCC ID: N4ZFG400, 마이크, RCM

## 9.2 수신기 사양(FGr4)

제품 모델	FGr4
PWM	4
RF	2.4GHz
2.4GHz 프로토콜	AFHDS 3
거리	>300m(지상)
안테나 유형	단일 안테나(150mm)
힘	3.5-12V
RSSI	예
데이터 포트	PWM/PPM/i.bus/s.bus
온도 범위	-10°C-+60°C
습도 범위	20%-95%
온라인 업데이트	예
크기	29*22*16.2mm
무게	8g
인증	CE,FCC ID: N4ZFGR400

## 9.3 수신기 사양(FGr4S)

제품 모델	FGr4S
PWM	4
RF	2.4GHz
2.4GHz 프로토콜	AFHDS 3
거리	>200m(지상)
안테나 유형	내장 단일 안테나
힘	3.5-8.4V
RSSI	예
데이터 포트	PWM/PPM/i.bus/s.bus
온도 범위	-10°C-+60°C
습도 범위	20%-95%
온라인 업데이트	예
크기	25.5*22*17.3mm
무게	5.1g
인증	CE, 마이크, RCM, FCC ID: N4ZFGRS400

## 10. 패키지 내용물

NB4\*1

FGr4\*1

FGr4S\*1

퀵 스타트 가이드 \*1

USB\*1

그립(L)×1

스프링(N=14T 소프트)\*1

스프링(N=13T 하드)\*1

## 11. 인증

### 11.1 DoC 선언

이로써 [Flysky Technology co., ltd]는 무선 장비[Noble(NB4),FG4]가 RED 2014/53/EU를 준수함을 선언합니다.

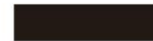
EU DoC의 전문은 다음 인터넷 주소에서 볼 수 있습니다. [www.flysky-cn.com](http://www.flysky-cn.com)

### 11.2 CE 경고

이 송신기에 사용되는 안테나는 모든 사람과 최소 20cm의 거리를 두고 설치해야 하며 다른 송신기와 함께 배치하거나 함께 작동해서는 안 됩니다. 최종 사용자 및 설치자는 RF 노출 규정을 충족하기 위한 안테나 설치 지침 및 송신기 작동 조건을 제공받아야 합니다.

### 11.3 환경 친화적인 폐기

노후된 가전제품은 잔류폐기물과 함께 버려서는 안 되며, 분리하여 버려야 합니다. 개인을 통한 공동 수거장에 서의 폐기는 무료입니다. 오래된 가전제품의 소유자는 가전제품을 이러한 수집 장소 또는 유사한 수집 장소로 가져올 책임이 있습니다. 이 작은 개인의 노력으로 귀중한 원자재를 재활용하고 독성 물질을 처리하는 데 기여합니다.



#### 주의

배터리를 잘못된 유형으로 교체하면 폭발 위험이 있습니다.  
지침에 따라 사용한 배터리 폐기

## 11.4 부록 1 FCC 선언문

이 장비는 테스트를 거쳐 FCC 규칙의 15조에 의거한 클래스 B 디지털 장치에 대한 제한을 준수하는 것으로 확인되었습니다. 이러한 제한은 주거용 설치에서 유해한 간섭으로부터 합리적인 보호를 제공하도록 설계되었습니다. 이 장비는 무선 주파수 에너지를 생성, 사용 및 방출할 수 있으며 지침에 따라 설치 및 사용하지 않을 경우 무선 통신에 유해한 간섭을 일으킬 수 있습니다. 그러나 특정 설치에서 간섭이 발생하지 않는다는 보장은 없습니다. 이 장비가 장비를 켜다가 켜서 확인할 수 있는 라디오 또는 텔레비전 수신에 유해한 간섭을 일으키는 경우 사용자는 다음 조치 중 하나 이상으로 간섭을 수정하는 것이 좋습니다.

수신 안테나의 방향을 바꾸거나 재배치하십시오.

장비와 수신기 사이의 간격을 늘립니다.

수신기가 연결된 것과 다른 회로의 콘센트에 장비를 연결합니다.

도움이 필요하면 대리점이나 숙련된 라디오/TV 기술자에게 문의하십시오.

지속적인 준수를 보장하기 위해 준수 책임이 있는 당사자가 명시적으로 승인하지 않은 변경 또는 수정은 이 장비를 작동할 수 있는 사용자의 권한을 무효화할 수 있습니다.

이 장비는 FCC 규정 15조를 준수합니다. 작동에는 다음 두 가지 조건이 적용됩니다.

- (1) 이 장치는 유해한 간섭을 일으키지 않으며,
- (2) 이 장치는 원치 않는 작동을 유발할 수 있는 간섭을 포함하여 수신된 모든 간섭을 수용해야 합니다.

주의!

제조업체는 이 장비의 무단 개조로 인해 발생하는 라디오 또는 TV 간섭에 대해 책임을 지지 않습니다. 이러한 수정은 장비를 작동할 수 있는 사용자 권한을 무효화할 수 있습니다.

1. 모든 채널을 원하는 위치로 이동합니다.
2. [모든 채널]을 선택한 다음 확인 상자에서 [예]를 선택합니다.



[www.flysky-cn.com](http://www.flysky-cn.com)  
Copyright ©2022 Flysky Technology  
co., ltd 출시일: 2022-02-10



FCC ID: N4ZFG400

제조사 :ShenZhen FLYSKY Technology Co., Ltd 주소:  
중국 광둥성 선전시 복전구 Shennan Road 6006 Huafeng Building 16F